

# Υ07 – Παράλληλα Συστήματα 2011-12

---

**5/3/2012**

**Εισαγωγή στα Παράλληλα Συστήματα  
(Οργάνωση-Προγραμματισμός)**



**Β. Δημακόπουλος**

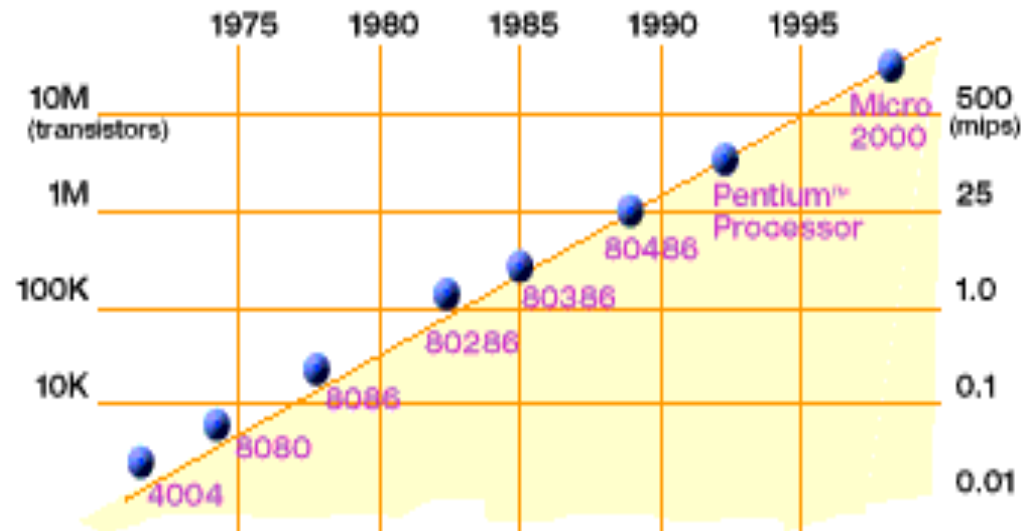
**Α. Ευθυμίου**

# Τι περιλαμβάνει το σημερινό μάθημα;

- ❖ Εισαγωγή στα παράλληλα συστήματα
  - Τι είναι;
  - Πώς φτάσαμε ως εδώ;
  - Τι σημαίνει παράλληλο πρόγραμμα;
  - Τι είναι η κοινή και η κατανεμημένη μνήμη;
- ❖ Οργανωτικά / διαδικαστικά του μαθήματος
  - Πώς είναι οργανωμένο (π.χ. βαθμολόγηση) το μάθημα;
  - Τι ύλη καλύπτει το μάθημα;
  - Υπάρχει κάποιος λόγος να το πάρω (ή να μην το πάρω) αυτό το μάθημα;



# Τεχνολογία – ο νόμος του Moore



**2X transistors/Chip Every 1.5 years  
Called “Moore’s Law”**

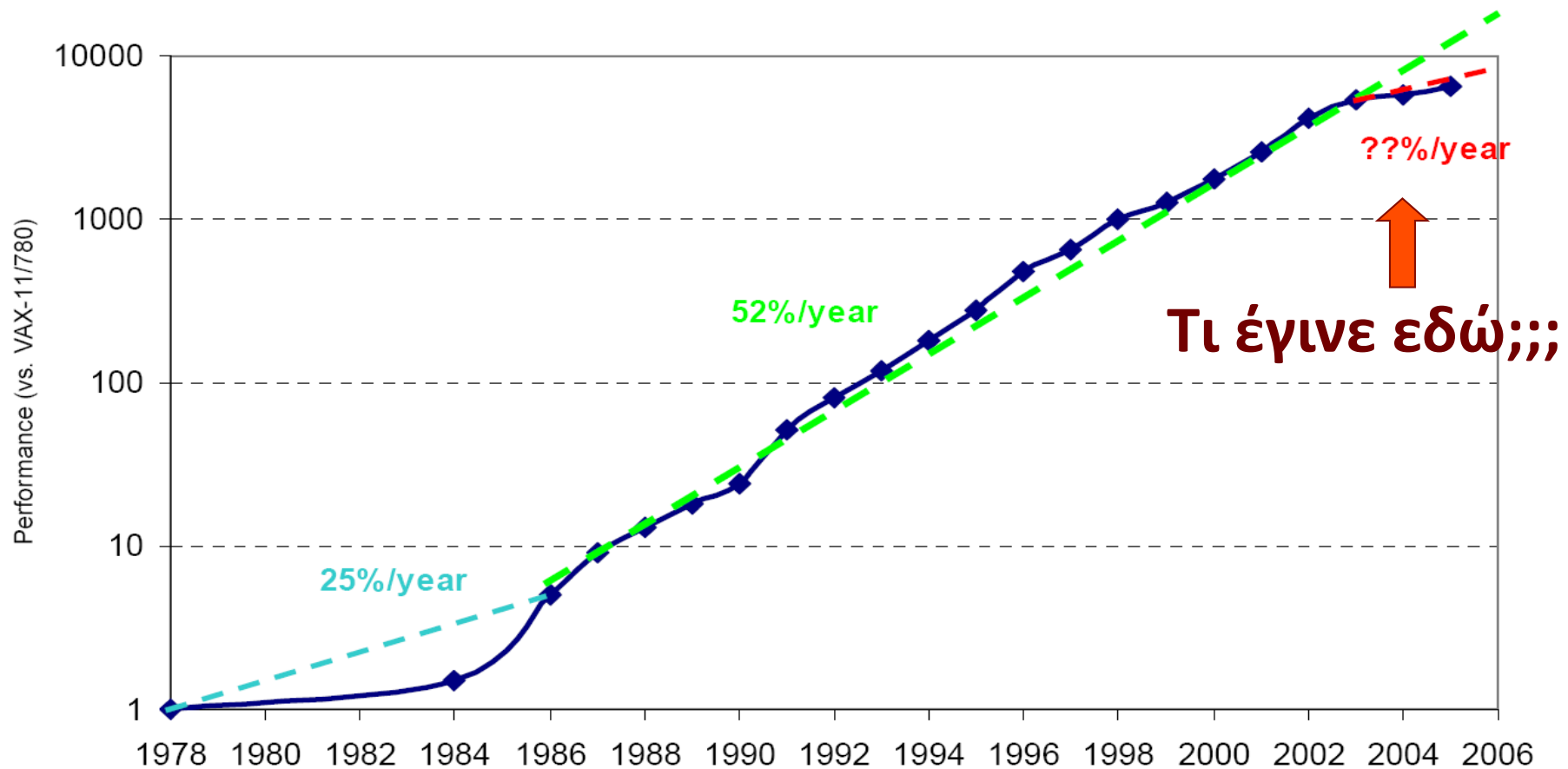
**Microprocessors have  
become smaller, denser,  
and more powerful.**

**Τι σημαίνει αυτό;**

**Απάντηση:  
πολυπλοκότητα!**



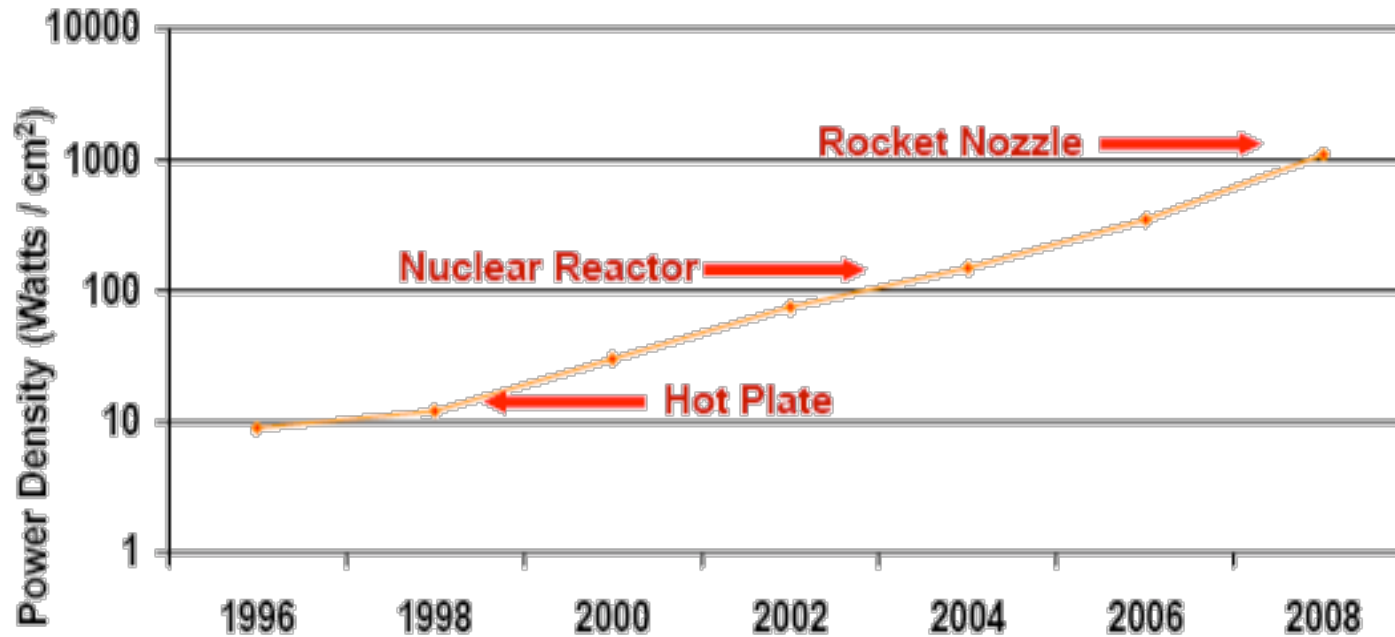
# Ο νόμος του Bill Joy τις επιδόσεις



- ❖ Based on integer SPEC benchmarks
- ❖ Επιδόσεις εκθετικά αυξανόμενες



# Πυκνότητα ισχύος



Power Density Becomes Too High to Cool Chips Inexpensively



# Πρόσφατο παρελθόν

## ❖ SMPs (symmetric multiprocessors)

- 2 – 4 επεξεργαστές (μονοπύρηνιοι) συνηθισμένοι, μέχρι 8 επεξεργαστές σε εμπορικά συστήματα
- Πανάκριβα συστήματα με 12 - 16 επεξεργαστές ελάχιστα
- Κοινή μνήμη

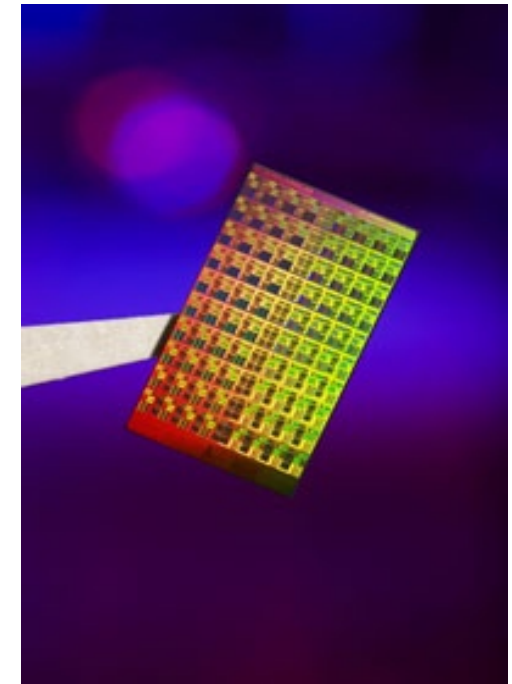
## ❖ Τμήμα Πληροφορικής:

- Πολλά Sun με 2 UltraSparc
- Πολλά PC με 2 Pentium / Athlon
- **atlantis** με 4 Pentium III Xeon
  - ❖ 700.000 δρχ/CPU !
- **paraguay** με 4 x Intel Xeon 7000 Paxville @ 3GHz
  - ❖ 2 cores per CPU / 2 threads per core (hyperthreaded)
- **paragon** με 2 x AMD Opteron 6128 @ 2GHz
  - ❖ 8 cores per CPU



# Dual core / Quad core / Multicore / Manycore ?

- ❖ Πλέον και τα φτηνότερα PC έχουν 1 επεξεργαστή τουλάχιστον διπύρηνο
- ❖ Διπύρηνοι αρχικά, τώρα 4/6/8/12πύρηνοι, (Intel, AMD)
  - T1 (Sun Niagara): 8πύρηνοι (με 4-way multithreaded πυρήνες) από τον 12/2005!
  - T3 (2010): 16πύρηνοι, 8-way multithreaded
  - Πολλαπλών πυρήνων (multicore) γενικά ...
- ❖ **Manycore** (πολλών πυρήνων)??
  - Μιλάμε για πολλούς πυρήνες
  - Τριψήφιο νούμερο (> 64)
- ❖ Πότε?
  - Τώρα!
    - ❖ Intel 80-πύρηνο πρωτότυπο είναι 5 ετών!
    - ❖ Φεβ. 2007
    - ❖ 80 απλά cores
    - ❖ 2 floating point engines /core
    - ❖ "network-on-a-chip" τύπου πλέγματος
    - ❖ 100 million transistors, >1 Teraflop peak!



# Clusters



## ❖ Παντού κι αυτά!

- Συλλογή από διασυνδεδεμένους «κόμβους»
  - ❖ Φτηνοί / ευρέως διαθέσιμοι επεξεργαστές (π.χ. Clusters από PCs)
- Ο μόνος τρόπος να φτιάξουμε «οικονομικούς» υπερ-υπολογιστές (πολλά Teraflops)
- Sandia Laboratories Red Storm (Cray, 2004)
  - ❖ 13000 AMD Opterons (basically PC nodes), 75 Terabytes of memory
  - ❖ > 100 Teraflops (peak)
  - ❖ Linux
  - ❖ Κόστος: \$90.000.000
- Σε αντιδιαστολή με τον Earth Simulator ( NEC, Ιαπωνία, 2002)
  - ❖ Διανυσματικός υπερυπολογιστής
  - ❖ 5120 διανυσματικοί επεξεργαστές, 10 Terabytes of memory
  - ❖ 35 Teraflops (sustained)
  - ❖ Κόστος: \$400.000.000 (2002, most expensive computer ever built)





# Clusters

## ❖ Πανεπιστήμιο Ιωαννίνων

- Κέντρο προσομοιώσεων: 200 κόμβοι (κάθε κόμβος pc με 2 επεξεργαστές)
- Τμήμα Πληροφορικής: 16 κόμβοι, κάθε κόμβος 2 CPUs, κάθε CPU διπύρηνη
- Και τα δύο με gigabit ethernet

## ❖ Βελτιωμένες επιδόσεις με δίκτυα χαμηλής καθυστέρησης

- Π.χ. Myrinet
- Πολύ ακριβότερα όμως
- Κάρτα δικτύου gigabit: 10-20 ευρώ
- Cluster τμήματος Υλικών (Myrinet, πριν 6 χρόνια περίπου)
  - ❖ Περίπου 100.000 ευρώ για τα PC
  - ❖ ... και άλλες 100.000 ευρώ για τις κάρτες δικτύου τους!

## ❖ Το μέλλον:

- Clusters από πολυπύρηνους κόμβους



# GPUs, GPGPUs, Cells, κλπ.

- ❖ Πάρα πολλά και πολύ απλά επεξεργαστικά στοιχεία, κατάλληλα είτε για συγκεκριμένου τύπου υπολογισμούς (GPUs) είτε και για γενικότερους υπολογισμούς (GPGPUs, Cell).
- ❖ Πολύ «της μόδας»
- ❖ Πολύ γρήγορα
- ❖ «Ιδιαίτερος» προγραμματισμός
  
- ❖ Με μία λέξη:
  - Ετερογένεια
  - Κλασικός ισχυρός πυρήνας/πυρήνες + «ειδικοί» (γρήγοροι, πολύ αλλά απλοί/ανίσχυροι) πυρήνες
  - Ετερογένεια και στον τρόπο προγραμματισμού



## 3 απλές ερωτήσεις

- ❖ Το excel θα τρέξει γρηγορότερα σε αυτά τα μηχανήματα;
  - Όχι!
- ❖ Αν είχα ένα από αυτά τα μηχανήματα σπίτι μου (ως PC), θα έβλεπα μεγαλύτερη ταχύτητα;
  - Ναι, κάποια (μικρή σχετικά) βελτίωση στην ταχύτητα θα υπήρχε
  - Γιατί όμως;
    - ❖ “ManyCore” refers to many processors/chip
      - 64? 128? Hard to say exact boundary
    - ❖ How to program these?
      - Use 2 CPUs for video/audio
      - Use 1 for word processor, 1 for browser
      - 76 for virus checking???
    - ❖ **Parallelism must be exploited at all levels**
- ❖ Πρέπει η εφαρμογή να έχει προγραμματιστεί παράλληλα ώστε να χρησιμοποιεί τους πολλαπλούς επεξεργαστές



# Σύντομη εισαγωγή στην κοινή μνήμη

---

## Short intro to shared memory



# «Οντότητες» εκτέλεσης κώδικα

- ❖ Σειριακό πρόγραμμα για υπολογισμό του  $\pi = 3.141592\dots$

```
#define N 512
float pi = 0.0, W = 1.0/N;

main()
{
    int i;
    for (i = 0; i < N; i++)
        pi += 4*W / (1 + (i+0.5)*(i+0.5)*W*W);
    printf("π = %f\n", pi);
}
```

- ❖ Όταν φορτωθεί και εκτελείται το πρόγραμμα γίνεται **διεργασία (process)**.
- ❖ Κάθε διεργασία εκτελείται σε έναν επεξεργαστή
  - Το λειτουργικό σύστημα φροντίζει για αυτό



# Διεργασίες & νήματα

- ❖ Μία διεργασία αποτελείται (κατ' ελάχιστο) από δεδομένα, κώδικα (εντολές), μία στοίβα (stack) και έναν μετρητή προγράμματος (program counter)

- Ο μετρητής προγράμματος (PC):
  - ❖ δείχνει στην επόμενη εντολή του κώδικα που θα εκτελεστεί
- Η στοίβα χρειάζεται για:
  - ❖ αποθήκευση των τοπικών μεταβλητών (τα «δεδομένα» της διεργασίας που είπαμε παραπάνω είναι οι global μεταβλητές)

```
#define N 512
float pi = 0.0, W = 1.0/N;

main()
{
    int i;
    for (i = 0; i < N; i++)
        pi += 4*W / (1 + (i+0.5)*(i+0.5)
        *W*W);
    printf("π = %f\n", pi);
}
```

- ❖ Ο συνδυασμός PC + στοίβα λέγεται **νήμα εκτέλεσης (thread)**

- Δηλαδή η διεργασία αποτελείται από (global) δεδομένα, από κώδικα και από ένα νήμα εκτέλεσης που περνάει από τις εντολές του κώδικα
- Το νήμα είναι αυτό που εκτελείται όταν λέμε ότι εκτελείται η διεργασία!
- Το νήμα αυτό λέγεται *αρχικό νήμα* της διεργασίας



# Διεργασίες & νήματα

- ❖ Μία διεργασία μπορεί να δημιουργήσει κι άλλα πολλά νήματα εκτέλεσης:
  - Δημιουργώντας τίποτε άλλο εκτός από πολλές στοίβες και PCs
  - Ολα θα τρέχουν εντολές από τον *ίδιο* κώδικα (δεν δημιουργείται άλλο αντίγραφο του) και τέλος
  - Ολα θα έχουν τα *ίδια* global δεδομένα! Δηλαδή οι καθολικές μεταβλητές της διεργασίας είναι ΑΥΤΟΜΑΤΩΣ ΚΟΙΝΕΣ μεταξύ των νημάτων της.
  - Στην κάθε στοίβα το κάθε νήμα θα έχει τις δικές του τοπικές μεταβλητές
  - Κάθε νήμα εκτελείται σε έναν επεξεργαστή
    - ❖ Το λειτουργικό σύστημα φροντίζει για αυτό (εκτός από μερικές περιπτώσεις)



# Παράλληλα προγράμματα

- ❖ Επομένως, για να εκμεταλλευτούμε πολλαπλούς επεξεργαστές, έχουμε δύο βασικές τεχνικές:
  - **Πολλαπλές διεργασίες**
    - ❖ Η διεργασία μας «γεννά» κι άλλες διεργασίες και κάθε μία εκτελείται στον δικό της επεξεργαστή (π.χ. fork())
  - **Πολλαπλά νήματα σε μία διεργασία**
    - ❖ Το αρχικό νήμα εκτέλεσης «γεννά» κι άλλα νήματα και κάθε ένα εκτελείται στον δικό του επεξεργαστή
- ❖ Υπάρχουν διαφορές σε ταχύτητα δημιουργίας, απαιτήσεις σε πόρους (π.χ. μνήμη) κλπ αλλά η πιο σημαντική διαφορά είναι ότι:
  - Ανάμεσα στις πολλαπλές διεργασίες *ΔΕΝ ΥΠΑΡΧΕΙ* καμία κοινή μεταβλητή. Πρέπει να δημιουργηθούν «με το χέρι», ενώ μεταξύ των πολλαπλών νημάτων όλες οι global μεταβλητές είναι κοινές είτε το θέλουμε είτε όχι.





# Υλικό που θα εκτελέσει το παράλληλο πρόγραμμα

- ❖ Κάθε οντότητα εκτέλεσης (νήμα ή διεργασία) θα εκτελείται σε έναν επεξεργαστή, όπου «επεξεργαστής» είναι ότι το λειτουργικό σύστημα θεωρεί επεξεργαστή!
  - Πριν 3-4 χρόνια, ήταν μια CPU (μονοπύρηνη)
  - Πλέον είναι 1 πυρήνας από την CPU (γενικά, ένα αυτόνομο επεξεργαστικό στοιχείο)
  - Σε πολυνηματικούς επεξεργαστές (π.χ. Intel hyperthreading), κάθε ένα από τα hardware threads παρουσιάζεται στο λειτουργικό σύστημα ότι είναι διαφορετικός «επεξεργαστής»
    - ❖ Οι πολυνηματικοί επεξεργαστές εκτελούν 1 διεργασία (ή νήμα) τη φορά αλλά όταν βρίσκουν ελεύθερο χρόνο μπορούν να εκτελέσουν για λίγο εντολές από άλλη διεργασία (ή νήμα). Εκμεταλλεύονται κενούς κύκλους, αλλά αν υποστηρίζουν N hardware threads, δεν έχουν προφανώς τις επιδόσεις N ανεξάρτητων cores.



# Οργάνωση των επεξεργαστών - SMPs

## ❖ SMPs – Symmetric Multiprocessors

- Bus-based με όλους τους επεξεργαστές επάνω σε έναν δίαυλο στον οποίο βρίσκεται και η κύρια μνήμη
- Όλοι προσπελούν την ίδια μνήμη (κοινόχρηστη)

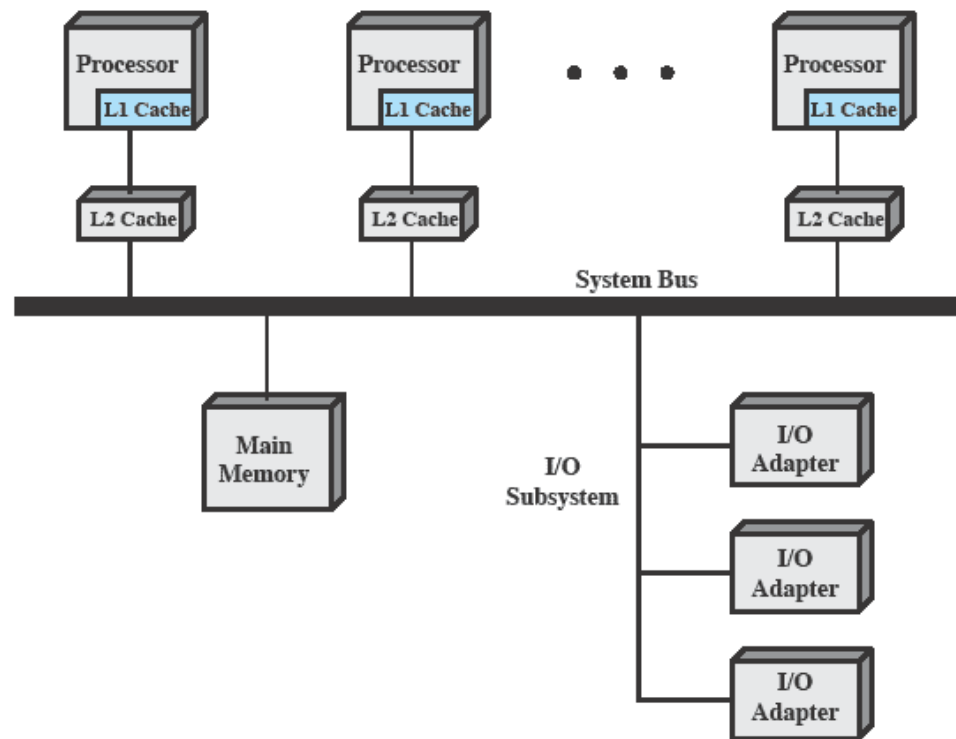


Figure 4.9 Symmetric Multiprocessor Organization



# SMPs

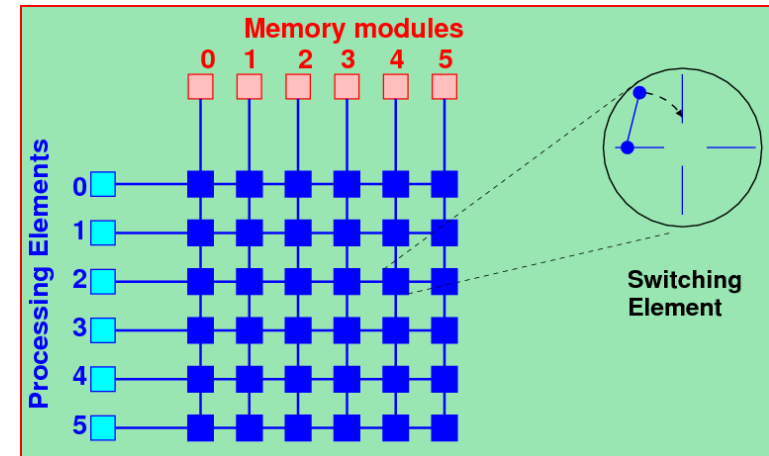
- ❖ Οικονομική λύση, επιτυχημένα εμπορικά
- ❖ Λίγοι επεξεργαστές (έως 10+, το πολύ)
- ❖ Ο δίαυλος είναι το bottleneck
  
- ❖ Γενικά, οι επεξεργαστές όλοι βλέπουν και απευθύνονται στη κύρια μνήμη σαν να είναι ενιαία και εξ ολοκλήρου προσπελάσιμη
- ❖ **UMA** (= Uniform Memory Access)
  - Όλοι αντιλαμβάνονται την ίδια καθυστέρηση στην προσπέλαση οποιουδήποτε δεδομένου



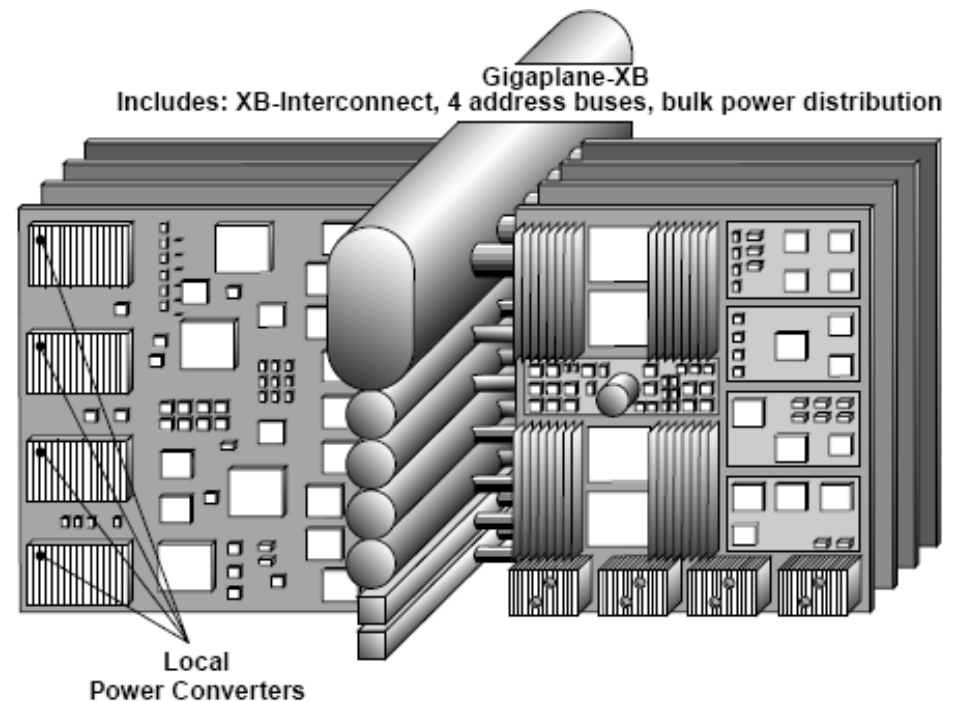
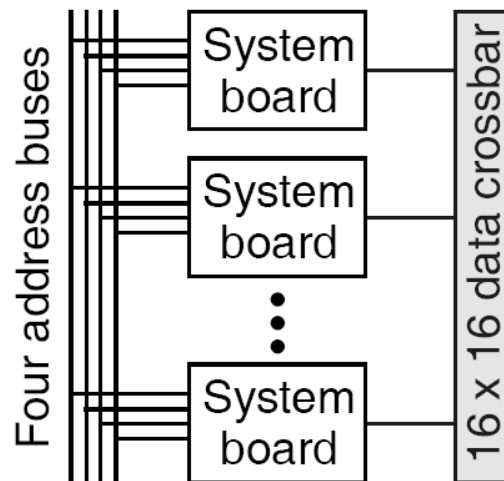
# Switch-based διασύνδεση

## ❖ Αντί για δίαυλος, διακοπτικό δίκτυο

- **crossbar**  
(Sun Enterprise E10000, Earth Simulator)
- Άλλα δίκτυα (π.χ. πεταλούδας, clos κλπ)
- UMA
- Καλύτερη κλιμακωσιμότητα, ακριβό



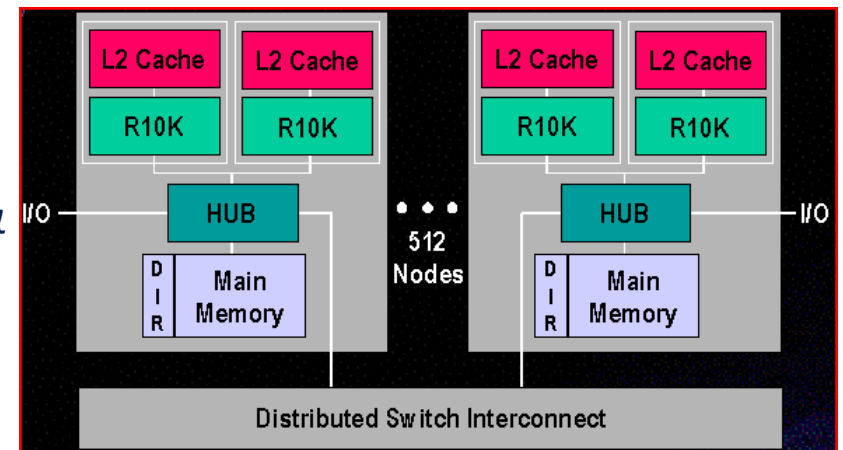
Starfire Ultra 10000  
24-64 processors



# Ανομοιόμορφη προσπέλαση

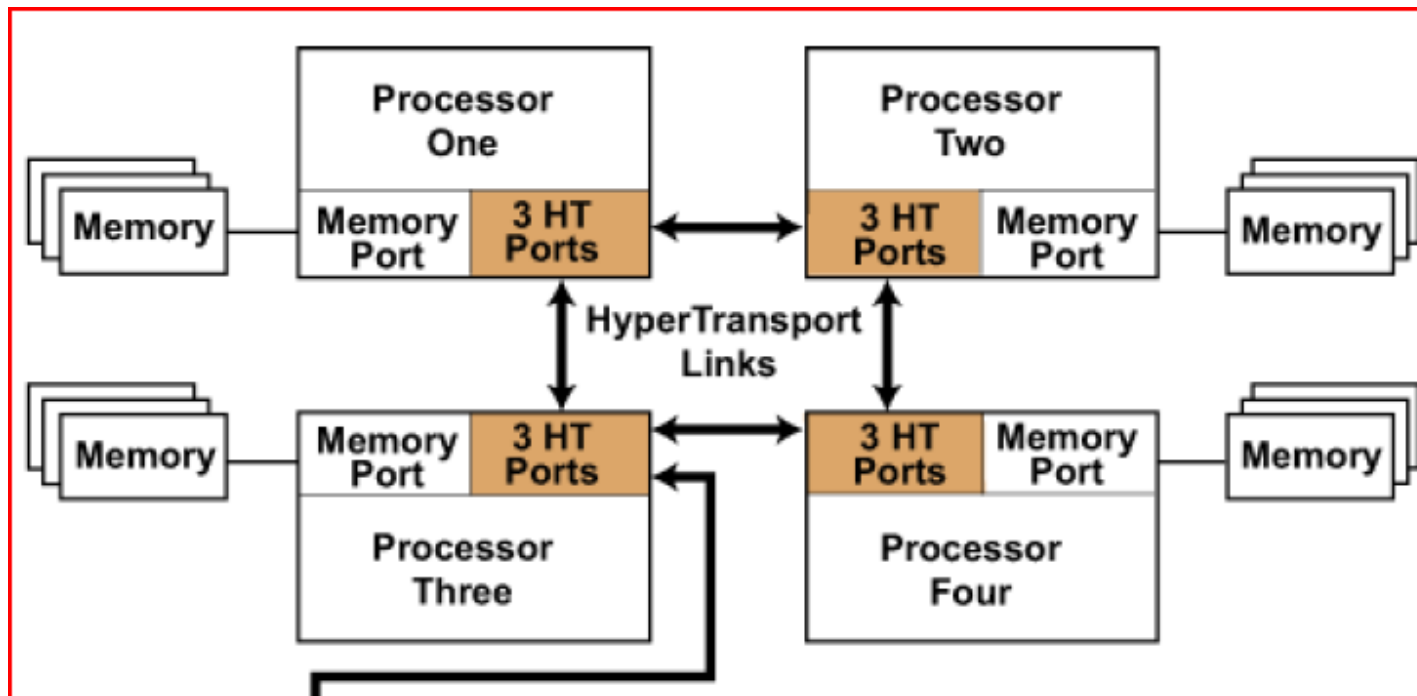
- ❖ Για μεγάλη κλιμακωσιμότητα: *ιδιωτική μνήμη σε κάθε επεξεργαστή*
  - Θα πρέπει οι επεξεργαστές να συνδέονται μεταξύ τους για να μπορούν να προσπελάσουν ο ένας τη μνήμη του άλλου
- ❖ Πώς θα νομίσουν όλοι ότι η μνήμη είναι ενιαία, ενώ ο καθένας έχει μόνο ένα κομμάτι της;

- Χρειάζεται ειδικός ελεγκτής ο οποίος ξεχωρίζει τις προσπελάσεις για τα τοπικά δεδομένα και τα απομακρυσμένα. Στη δεύτερη περίπτωση πάει και τα φέρνει από την μνήμη άλλου επεξεργαστή.



- Επομένως, υπάρχει *ανομοιόμορφη προσπέλαση της μνήμης*
  - ❖ Ταχύτατα για δεδομένα που τυχάνουν να είναι στην τοπική μνήμη
  - ❖ Με καθυστέρηση αν βρίσκονται στη μνήμη κάποιου άλλου
- **NUMA** (= Non-Uniform Memory Access)

# Παράδειγμα: AMD Opterons και hypertransport



## ❖ NUMA factor:

- Πόσο (κατά μέσο όρο) πιο αργή είναι η προσπέλαση μνήμης άλλου επεξεργαστή απ' ότι της τοπικής μνήμης
- Σε συστήματα με opterons είναι περίπου 1.3 – 1.5.

## Opteron 8347HE (1,9GHz)

Access to...	Local node	Neighbor node	Opposite node
Read	83 ns	98 ns (x1.18)	117 ns (x1.41)
Write	142 ns	177 ns (x1.25)	208 ns (x1.46)



# Τα multicore τι είναι;

- ❖ Μέχρι τώρα είναι παρόμοια με τα SMP μιας και είναι πολλαπλά cores που προσπελούν μία κοινή μνήμη
- ❖ Αν και θυμίζουν SMPs, ανάλογα με το πώς διαμοιράζονται τις caches, πάνε όλο και πιο πολύ προς NUMA!
- ❖ Π.χ. Intel Xeon 5450 (quad core)
  - Ανά δύο οι πυρήνες έχουν κοινή cache δευτέρου επιπέδου
    - ❖ Αρα αν κάτι το πετύχουν εκεί, το παίρνουν πολύ γρήγορα
    - ❖ Αλλιώς πάνε στην κύρια μνήμη (που είναι πολύ αργή)
- ❖ Τα manycore θα είναι NUMA 99,999%
- ❖ «Βαθιές» ιεραρχίες cache
- ❖ Συνολική cache μικρότερη από SMPs (υπάρχει μοίρασμα ανάμεσα στα cores)
- ❖ Θα στοιχίζει πολύ το cache miss



# Θέματα που έχουν επίπτωση στις επιδόσεις των προγραμμάτων

## ❖ SMPs & caches

- Coherency (συνοχή)
- False sharing

## ❖ NUMA & caches

- ccNUMA & directory-based coherency (συνοχή με καταλόγους)
- Πως το NUMA factor επηρεάζει τις επιδόσεις





# Cache

- ❖ *Απαραίτητη* μιας και εξοικονομεί πολύ χρόνο
  - Πολύ γρηγορότερη από την κύρια μνήμη
  - Πολύ μικρότερη από την κύρια μνήμη
- ❖ Οτι δεδομένο χρησιμοποιήσει η διεργασία μας (δηλαδή ο επεξεργαστής),
  - Το φέρνει και το φυλάει
  - Φέρνει και τα γειτονικά του δεδομένα (φέρνει ένα ολόκληρο μπλοκ μνήμης)
- ❖ Εφόσον το πρόγραμμα έχει *τοπικότητα* (δηλαδή χρησιμοποιεί σχετικά λίγα και γειτονικά δεδομένα για αρκετή ώρα), έχουμε πολύ μεγάλη βελτίωση στην ταχύτητα προσπέλασης των δεδομένων.



# Πώς να καταστρέψετε την cache

```
for (i = 0; i < 10000; i++)  
  for (j = 0; j < 10000; j++)  
    a[i][j] = 2*b[i][j];
```

Χρόνος εκτέλεσης στο φορητό μου:

1.2 sec

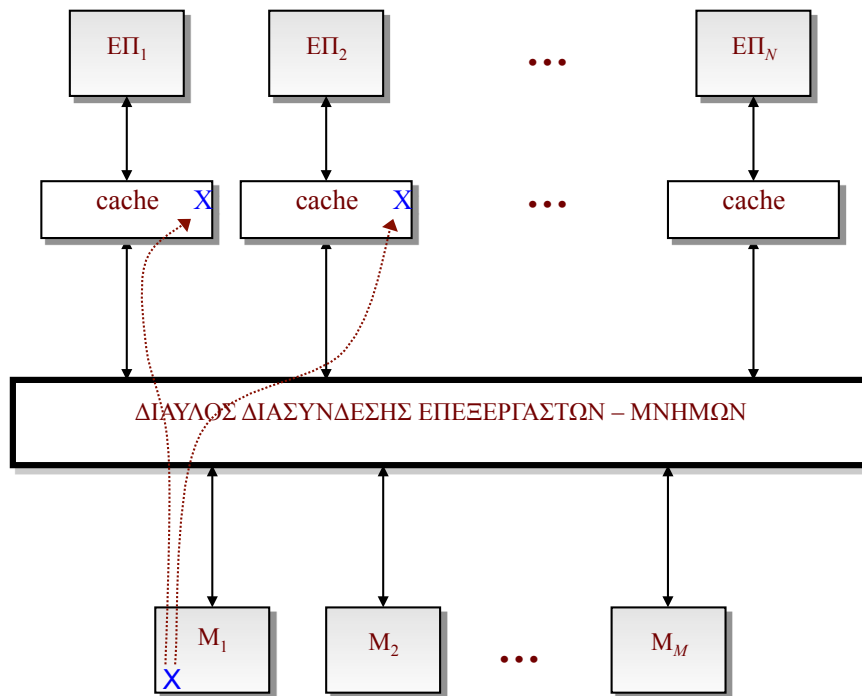
```
for (j = 0; j < 10000; j++)  
  for (i = 0; i < 10000; i++)  
    a[i][j] = 2*b[i][j];
```

Χρόνος εκτέλεσης στο φορητό μου:

14 sec



# Cache coherency



X = global μεταβλητή και δύο νήματα της διεργασίας εκτελούνται στους επεξεργαστές 1 και 2

Τι γίνεται αν το νήμα 1 αλλάξει το X (π.χ. κάνει  $X = X+1$ );

# Cache coherency II

- ❖ Αυτό είναι το πρόβλημα της συνοχής της cache
  - Πρέπει όλες οι caches και η κύρια μνήμη να είναι ενημερωμένες με τις πιο πρόσφατες τιμές των δεδομένων που έχουν
  - Το πρόβλημα στους SMPs λύνεται με ειδικά πρωτόκολλα στο hardware, π.χ. MESI (Intel), MOESI (AMD, Sparc). Τροποποιήσεις σε μία cache ακυρώνουν τυχόν αντίγραφο του δεδομένου σε μία άλλη
  - Οι τροποποιήσεις και ακυρώσεις δημιουργούν αρκετή κίνηση στο δίαυλο
    - ❖ Τα πρωτόκολλα λειτουργούν παρακολουθώντας ΤΑ ΠΑΝΤΑ ΠΟΥ ΣΥΜΒΑΙΝΟΥΝ ΣΤΟΝ ΔΙΑΥΛΟ, ΑΠΟ ΟΠΟΙΟΝ ΕΠΕΞΕΡΓΑΣΤΗ ΚΑΙ ΝΑ ΠΡΟΕΡΧΟΝΤΑΙ.
  - **ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΤΙΚΟ ΔΙΔΑΓΜΑ:** *οι κοινές μεταβλητές που τροποποιούνται συχνά και από διαφορετικά νήματα προκαλούν υψηλή κίνηση στον δίαυλο και επιφέρουν μεγάλες καθυστερήσεις.*
  - Τα πρωτόκολλα προσπαθούν να μειώσουν την κίνηση στο ελάχιστο, όμως ένα απρόσεκτο πρόγραμμα μπορεί να καταστρέψει το όποιο όφελος.



# NUMA & συνέπειες

- ❖ Όλοι οι επεξεργαστές έχουν caches. Τι γίνεται αν κάποια στιγμή ο επεξεργαστής φέρει ένα δεδομένο από έναν άλλο επεξεργαστή;
  - Το δεδομένο θα πάει στην cache
  - Το πρόβλημα της συνέπειας πώς λύνεται σε αυτή την περίπτωση (αφού δεν υπάρχει δίαυλος να «παρακολουθείται»);
  
- ❖ Δύο λύσεις:
  - ΑΠΑΓΟΡΕΥΕΤΑΙ τα απομακρυσμένα δεδομένα να μπαίνουν στην cache (π.χ. Cray T3D) ή
  - ΕΠΙΤΡΕΠΕΤΑΙ, αλλά επιπλέον χρησιμοποιούνται νέα πρωτόκολλα συνοχής, βασισμένα σε καταλόγους (**ccNUMA** – cache coherent NUMA)
    - ❖ Directory-based cache coherence



# Τοποθέτηση δεδομένων / νημάτων

- ❖ Βασικό μέλημα το πού θα τοποθετηθούν τα νήματα και πού τα δεδομένα
  - Αν τα δεδομένα που χρησιμοποιεί πιο συχνά ένα νήμα πάνε σε άλλον επεξεργαστή από ότι το νήμα, τότε θα έχουμε καθυστερήσεις (NUMA factor)
  - Συνήθης τακτική στα λειτουργικά συστήματα:
    - ❖ **First touch** (όποιο νήμα προσπελάσει πρώτο κάποιο δεδομένο, τότε «τραβάει» το δεδομένο αυτό στην μνήμη του επεξεργαστή που το εκτελεί. Το δεδομένο δεν μετακινείται από εκεί και πέρα).
  - **ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΤΙΚΟ ΔΙΔΑΓΜΑ???**
    - ❖ Θέλει προσοχή στις αρχικοποιήσεις.
    - ❖ Δεν μπορεί τις αρχικοποιήσεις να τις κάνει μόνο ένα νήμα!!



## 8 cores – είναι τα ίδια;;

Metric \ Server	SF V40z	FSC RX200 S4	SF ???
Processor Chip	AMD Opteron 875 2.2 GHz	Intel Xeon 5450 3.00 GHz	UltraSPARC T2 1.4 Ghz
# sockets	4	2	1
# cores	8 (dual-core)	8 (quad-core)	8 (octo-core)
# threads	8	8	64
Accumulated L2 \$	8 mb	16 mb	4 mb
L2 \$ Strategy	Separate per core	Shared by 2 cores	Shared by 8 cores
Technology	90 nm	45 nm	65 nm
Peak Performance	35.2 GFLOPS	96 GFLOPS	11.2 GFLOPS
Dimension	3 units	1 unit	1 unit



# Ταχύτητα προσπέλασης της μνήμης

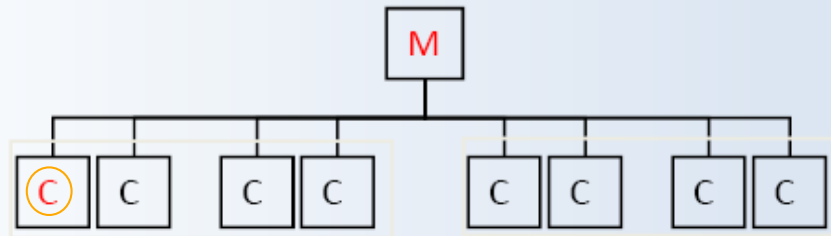
```
long long *x, *xstart, *xend, mask;  
for (x = xstart; x < xend; x++) *x ^= mask;
```

- ❖ Κάθε επανάληψη κάνει μία ανάγνωση (load) και μία εγγραφή (store) στην μνήμη
- ❖ Παραλληλοποίηση με πολλά νήματα, το καθένα δούλευε μόνο στα δικά του δεδομένα (δηλαδή κάθε νήμα προσπελαύνει διαφορετικές διευθύνσεις – δεν υπάρχουν συγκρούσεις)
- ❖ Δοκιμές με διαφορετικές τοποθετήσεις των νημάτων



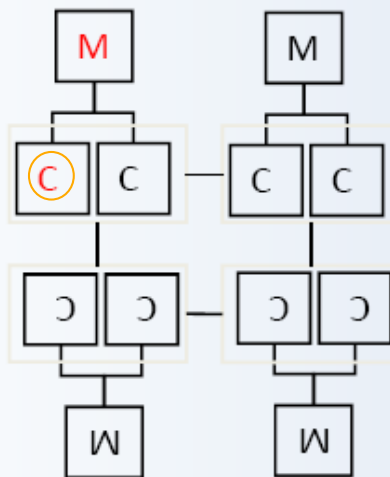


# 1 νήμα εκτελείται στο κάθε σύστημα

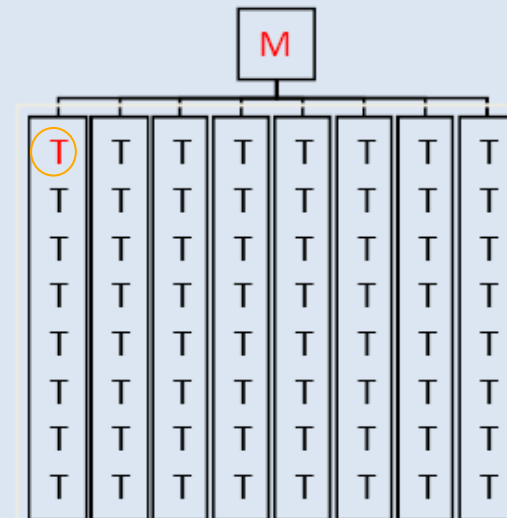


2x Clovertown, 2.66 GHz  
1 thread: 3.970 GB/s

4x Opteron 875, 2.2 GHz  
1 thread: 3.998 GB/s

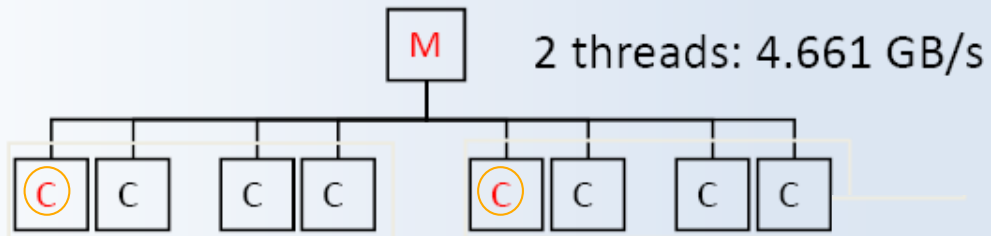
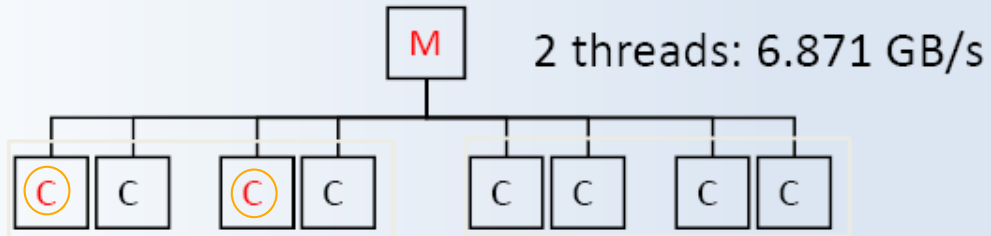
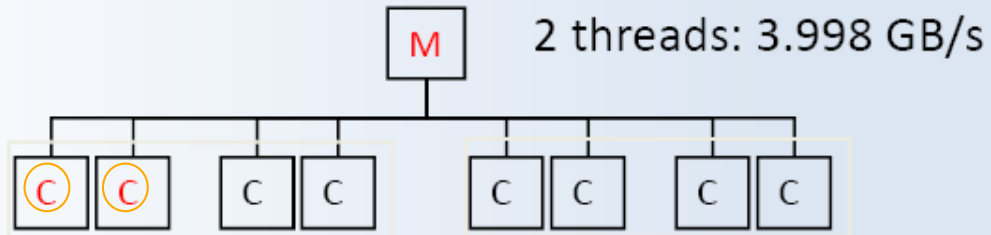


1x Niagara 2, 1.4 GHz  
1 thread: 1.254 GB/s

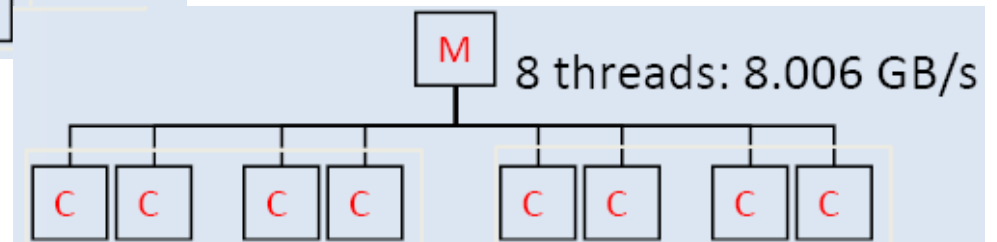


# 2 x 4core Intel Xeon

1 thread: 3.970 GB/s

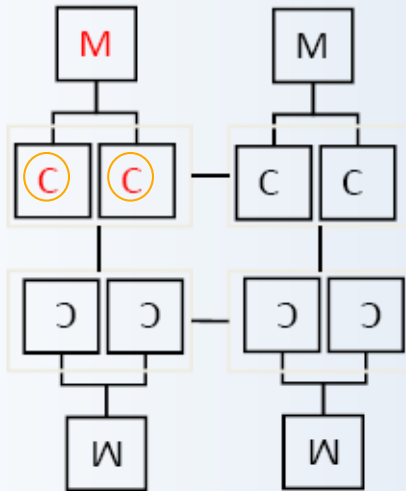


Scalability

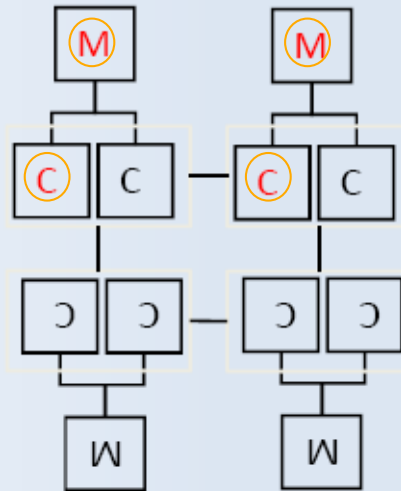


# 4 x 2core AMD Opteron

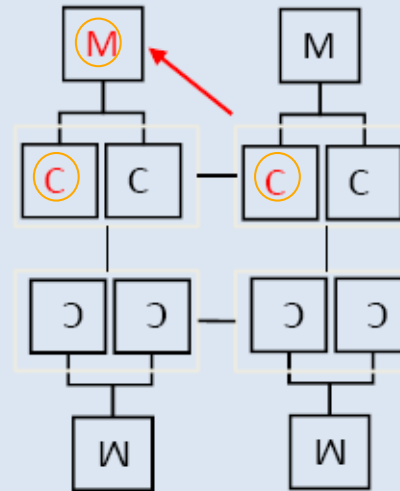
1 thread: 3.998 GB/s



2 threads: 4.674 GB/s



2 threads: 8.210 GB/s

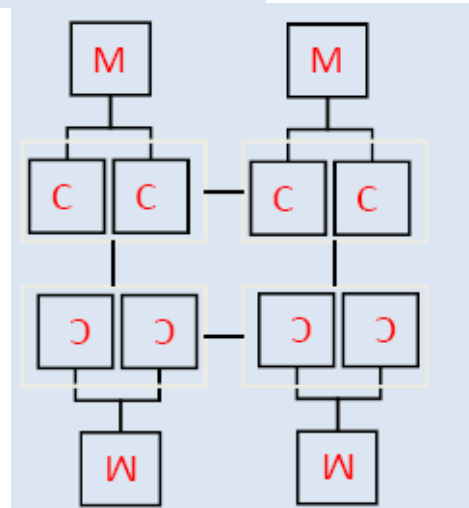


2 threads: 4.335 GB/s

Scalability



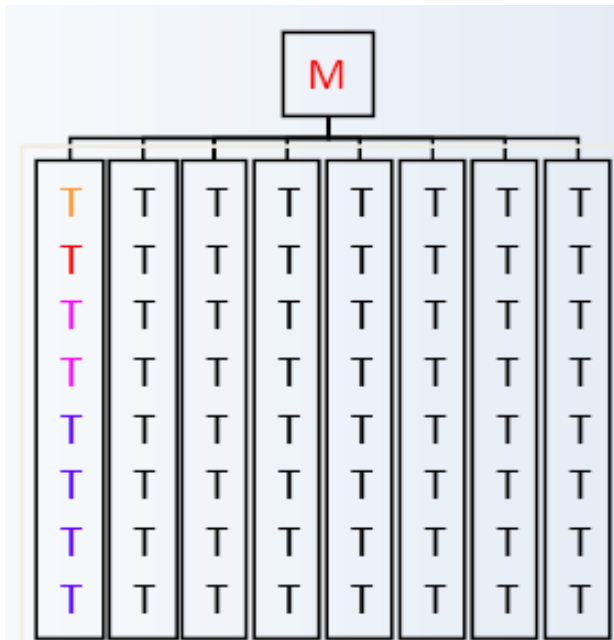
προσεκτικά  
όμως



8 threads: 18.470 GB/s



# 1 x 8core Niagara T2 (με 8-way CMT ανά πυρήνα)



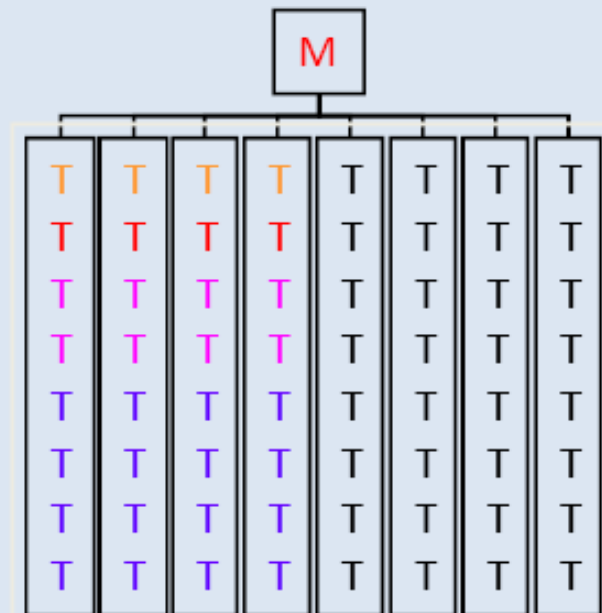
1 thread: 1.254 GB/s  
2 threads: 2.405-2.455 GB/s  
4 threads: 4.182-4.645 GB/s  
8 threads: 7.367 GB/s

Scalability



Όμως αργός  
για 1 νήμα

4 threads: 4.997 GB/s  
8 threads: 9.470-9.828 GB/s  
16 threads: 12.459 GB/s  
32 threads: 11.395 GB/s



# Θέματα που θα καλύψουμε

- ❖ Οργάνωση και προγραμματισμός συστημάτων κοινής μνήμης
  - Κύρια έμφαση (πολυπύρηννα)
- ❖ Οργάνωση και προγραμματισμός συστημάτων κατανεμημένης μνήμης
- ❖ Προχωρημένα θέματα (ανάλογα με το χρόνο / ενδιαφέροντα)
  - Σύγχρονες τάσεις (GPUs, accelerators, OpenCL)
  - Αξιοπιστία, κατανάλωση ενέργειας
  - Προγραμματισμός συστήματος
  - Transactional memory
  - ...



# Οργάνωση του μαθήματος

- ❖ Διδάσκοντες (αλφαβητικά):
  - Β. Δημακόπουλος (B33 – dimako@cs.uoi.gr)
  - Α. Ευθυμίου (B29 – efthym@cs.uoi.gr)
- ❖ Διαλέξεις
  - Δευτέρες, 10:00 – 13:00
  - Ως μεταπτυχιακοί φοιτητές, δεν επιτρέπεται καμία απουσία, χωρίς συνεννόηση με τους διδάσκοντες ΑΠΟ ΠΡΙΝ.
- ❖ Μελέτη papers, προετοιμασία παρουσίασης και συζήτηση στην τάξη
  - Μετράει η συμμετοχή
- ❖ Εργασίες (προγραμματισμός ή πειραματισμός με προσομοιωτή)
  - Κάθε 2 εβδομάδες περίπου
- ❖ Project
  - Ανάπτυξη εφαρμογής και πλήρης μελέτη / τροποποίηση τμημάτων στον προσομοιωτή για βελτιστοποίηση επιδόσεων
  - Θα πούμε παραπάνω πράγματα σε λίγο καιρό



# Οργάνωση του μαθήματος

## ❖ Πρόοδος / τελικές εξετάσεις (???)

- Θα εξαρτηθούν από τον αριθμό των φοιτητών
  - ❖ Πολλοί: εξετάσεις και (αναγκαστικά) ομαδικά project
  - ❖ Αρκετοί: πρόοδος και projects, όχι τελικές εξετάσεις
  - ❖ Λίγοι: project και παραπάνω ασκήσεις για αποφυγή εξετάσεων
- Εξαρτάται βέβαια και από το πώς ορίζεται το «πολλοί», «αρκετοί» και «λίγοι»

## ❖ Βαθμολογία

- Πάλι, θα εξαρτηθεί από τον αριθμό των φοιτητών

## ❖ Σε 2 εβδομάδες θα καθοριστούν τα τελικά ποσοστά των ασκήσεων, παρουσιάσεων, project και τυχόν εξετάσεων



# Ανακοίνωση

*Τετάρτη, 7/3/2012*

*Ωρα 10:30*

*Αίθουσα σεμιναρίων*

## **ΚΑΛΩΣΟΡΙΣΜΑ & ΕΝΗΜΕΡΩΣΗ ΤΩΝ ΝΕΩΝ ΜΕΤΑΠΤΥΧΙΑΚΩΝ ΦΟΙΤΗΤΩΝ ΤΟΥ ΤΜΗΜΑΤΟΣ**

