

ΕΝΟΤΗΤΑ 3
ΓΡΑΜΜΙΚΕΣ ΛΙΣΤΕΣ

Γραμμικές Λίστες

Ορισμός

Γραμμική λίστα (linear list) είναι ένα σύνολο από $n \geq 0$ κόμβους L_0, L_1, \dots, L_{n-1} , όπου το στοιχείο L_0 είναι το πρώτο στοιχείο (ή ο πρώτος κόμβος), ενώ το στοιχείο L_k προηγείται του στοιχείου L_{k+1} και έπεται του στοιχείου L_{k-1} , $0 < k < n-1$.

- L_0 : κεφαλή (head)
- L_{n-1} : ουρά (tail)
- $|L|$: μήκος λίστας ($|L| = n$)
- $\langle \rangle$: κενή λίστα

Λειτουργίες που συνήθως υποστηρίζονται από λίστες:

- $Access(L, j)$: Επιστρέφει L_j ή ένα μήνυμα λάθους αν j είναι < 0 ή $> |L|-1$.
- $Length(L)$: Επιστρέφει $|L|$.
- $Concat(L_1, L_2)$: επιστρέφει μια λίστα: το αποτέλεσμα της συνένωσης των 2 λιστών σε 1.
- $MakeEmptyList()$: επιστρέφει $\langle \rangle$.
- $IsEmptyList(L)$: επιστρέφει true αν $L = \langle \rangle$, false διαφορετικά.

Είδη Γραμμικών Λιστών

Σειριακή Λίστα: καταλαμβάνει συνεχόμενες θέσεις κύριας μνήμης

Συνδεδεμένη Λίστα: οι κόμβοι βρίσκονται σε απομακρυσμένες θέσεις συνδεδεμένες όμως μεταξύ τους με δείκτες.

Στατικές Λίστες: ο μέγιστος αριθμός στοιχείων είναι εξ αρχής γνωστός (υλοποίηση με σειριακές λίστες).

Δυναμικές Λίστες: ο μέγιστος αριθμός στοιχείων δεν είναι γνωστός. Επιτρέπεται η επέκταση ή η συρρίκνωση της λίστας κατά την εκτέλεση του προγράμματος (υλοποίηση με συνδεδεμένες λίστες).

- Στοίβα

- Ουρά

Αφηρημένος τύπος δεδομένων Στοιίβα (Stack)

Λίστα που μπορεί να τροποποιείται μόνο με την εισαγωγή και διαγραφή στοιχείων στο ένα της άκρο.

Λειτουργίες

Top(S): επιστρέφει το κορυφαίο στοιχείο της *S* (αντίστοιχο *Access(S, |S|-1)*).

Pop(S): (λειτουργία απόθησης) διαγραφή και επιστροφή του κορυφαίου στοιχείου της *S*

Push(x,S): (λειτουργία ώθησης) εισαγωγή του στοιχείου *x* στην κορυφή της στοίβας

MakeEmptyStack(): επιστρέφει την $\langle \rangle$.

IsEmptyStack(S): επιστρέφει true αν η $|S| = 0$, διαφορετικά false.

Η μέθοδος επεξεργασίας των δεδομένων στοίβας λέγεται «Τελευταίο Μέσα – Πρώτο Έξω» (**Last In – First Out, LIFO**).

Αφηρημένος τύπος δεδομένων Ουρά (Queue)

Λίστα που μπορεί να τροποποιείται μόνο με την εισαγωγή στοιχείων στο ένα άκρο της και τη διαγραφή στοιχείων στο άλλο.

Λειτουργίες

Enqueue(x, Q): Εισαγωγή x στο τέλος της Q (αντίστοιχο *Concat*($Q, \langle x \rangle$)).

Dequeue(Q): Διαγραφή & επιστροφή του πρώτου στοιχείου της Q ($Q = \langle Q_0, \dots, Q_{|Q|-1} \rangle$ και το Q_0 επιστρέφεται).

Front(Q): επιστρέφει Q_0 .

MakeEmptyQueue(\cdot): επιστρέφει $\langle \rangle$.

IsEmptyQueue(Q): επιστρέφει true αν $|Q| = 0$, false διαφορετικά.

Η μέθοδος επεξεργασίας των δεδομένων ουράς λέγεται «Πρώτο Μέσα – Πρώτο Έξω» (**First In – First Out, FIFO**).

Σειριακές Γραμμικές Λίστες

Στατικές Στοίβες

Μια στατική στοίβα υλοποιείται με τη χρήση ενός μονοδιάστατου πίνακα.

- $S = \langle S_0, \dots, S_{n-1} \rangle$ η στοίβα & $A[0 \dots N-1]$ ο πίνακας, $n \leq N$
- $A[j] = S_j$
- Η στοίβα καταλαμβάνει το κομμάτι $A[0 \dots n-1]$.
- $A[n-1]$: κορυφαίο στοιχείο της στοίβας
- $A[0]$: βαθύτερο στοιχείο της στοίβας

Η στοίβα υλοποιείται ως μια δομή (struct στη C) με πεδία τον πίνακα Infos και τον ακέραιο Length (μέγεθος στοίβας).

S: δείκτης σε στοίβα

info: τύπος στοιχείων του πίνακα (Infos(S)).

S->Length == 0: άδεια στοίβα

S->Length == N: γεμάτη στοίβα

Πιο απλά (σε C), η στοίβα μπορεί να υλοποιηθεί από έναν ακέραιο length και από έναν πίνακα Infos (και όχι ως δομή που περιέχει αυτά τα 2 πεδία).

```
int Length;           info Infos[0..N-1];
```

Στην απλούστερη έκδοση οι 2 αυτές μεταβλητές είναι global. Ωστόσο, ΔΕΝ ΣΥΝΙΣΤΑΤΑΙ!

Υλοποίηση Λειτουργιών Στοίβας: Απλά

void *MakeEmptyStack(void)*

Length = 0;

for (i=0; i < N; i++) Infos[i] = \emptyset ; /* initialize */

boolean *IsEmptyStack(void)*

/* return (Length == 0) */

if (Length == 0) return 1;

else return 0;

info *Top(void)*

if (IsEmptyStack()) then error;

else (return(Infos[Length - 1]));

Χρονική Πολυπλοκότητα

MakeEmptyStack(): $\Theta(N)$

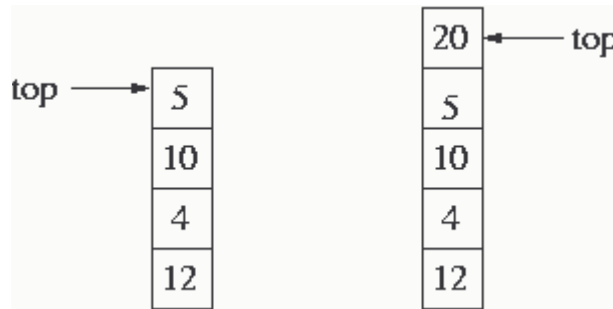
IsEmptyStack(): $\Theta(1)$

Top(): $\Theta(1)$

Συνολικός Απαιτούμενος Χώρος Μνήμης

Ανεξάρτητα από τον αριθμό στοιχείων: N

Υλοποίηση Λειτουργιών Στοίβας: Απλά



info *Pop(void)*

```

if (Length == 0) return error
else
    x = Top();
    Length = Length - 1;
    return x;

```

void *Push(info x)*

```

if (Length == N) then error
else
    Length = Length + 1;
    Infos[Length-1] = x;

```

Χρονική Πολυπλοκότητα

Pop(): $\Theta(1)$

Push(): $\Theta(1)$

Υλοποίηση Λειτουργιών Στοιβάς Πιο δύσκολα

pointer *MakeEmptyStack(void)*

```
pointer S;           /* temporary pointer */
S = newcell(Stack); /* malloc() */
S->Length = 0;
return S;
```

boolean *IsEmptyStack(pointer S)*

```
/* return (S->Length == 0) */
if (S->Length == 0) return 1;
else return 0;
```

info *Top(pointer S)*

```
if (IsEmptyStack(S)) then error;
else (return(S->Infos[S->Length - 1]));
```

Χρονική Πολυπλοκότητα

MakeEmptyStack(): $\Theta(1)$

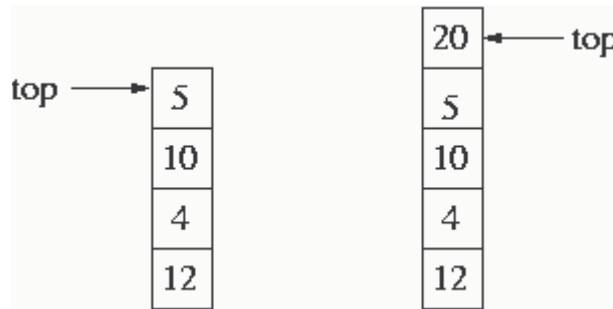
IsEmptyStack(): $\Theta(1)$

Top(): $\Theta(1)$

Συνολικός Απαιτούμενος Χώρος Μνήμης

Ανεξάρτητα από τον αριθμό στοιχείων: N

Υλοποίηση Λειτουργιών Στοιβάς



info *Pop(pointer S)*

```

if (S->Length == 0) return error
else
    x = Top(S);
    S->Length = S->Length - 1;
    return x;

```

void *Push(info x, pointer S)*

```

if (S->Length == N) then error
else
    S->Length = S->Length + 1;
    S->Infos[S->Length-1] = x;

```

Χρονική Πολυπλοκότητα

Pop(): $\Theta(1)$

Push(): $\Theta(1)$

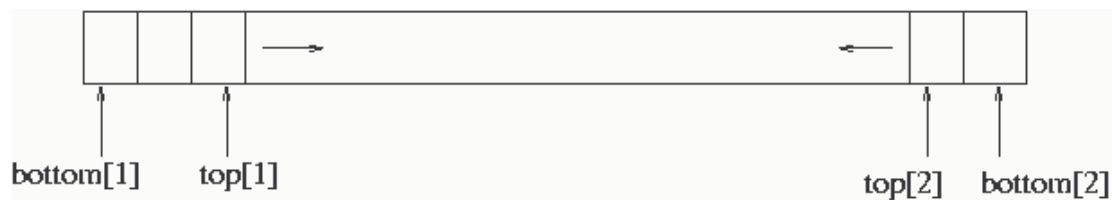
Πολλαπλή Στοιίβα

Περισσότερες από μια στοιίβες που υλοποιούνται σε συνεχόμενες θέσεις μνήμης.

Παράδειγμα 1: Δύο Στοιίβες

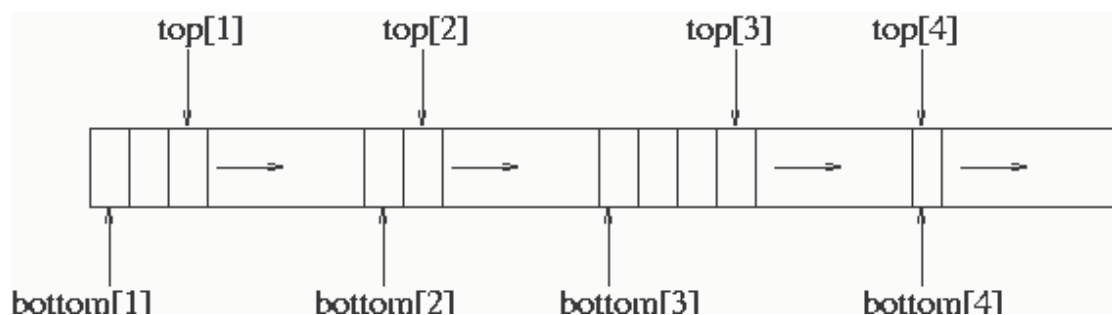
Έστω $Stack[0\dots n-1]$ ο πίνακας που χρησιμοποιείται για την αποθήκευση των λιστών.

Η 1^η στοιίβα ξεκινάει από τη θέση $Stack[0]$ και αναπτύσσεται προς τα δεξιά, ενώ η 2^η ξεκινάει από τη θέση $Stack[n-1]$ και αναπτύσσεται προς τα αριστερά.



Παράδειγμα 2: n Στοιίβες

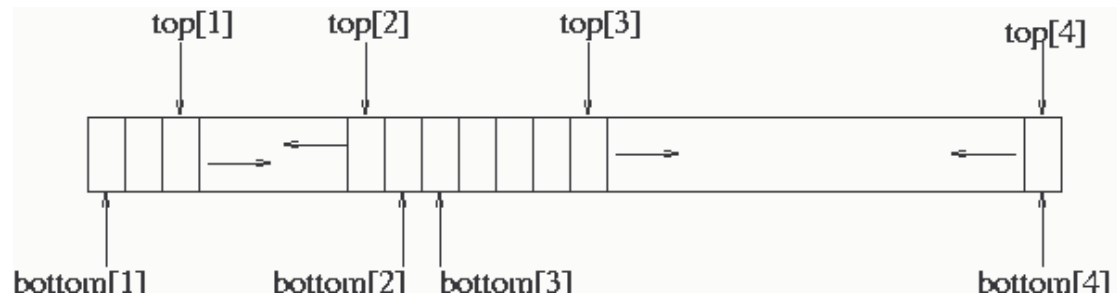
Η πολλαπλή στοιίβα χωρίζεται σε n ίσα τμήματα.



Τι γίνεται σε περίπτωση υπερχείλισης?

Καλύτερες Υλοποιήσεις n-Πολλαπλής Στοιίβας

Δικατευθυνόμενη Πολλαπλή Στοιίβα



Εφαρμογές Σειριακών Γραμμικών Στοιβών

Αναδρομή

Υπολογισμός του $n!$

Αναδρομική Λύση

integer *factorial*(integer *n*)

if ($n == 0$) then return 1;

else return ($n * \text{factorial}(n-1)$);

Μη Αναδρομική Λύση

integer *factorial*(integer *n*)

integer *j*, *product*;

j = *n*;

product = 1;

while ($j > 0$)

product = *j* * *product*;

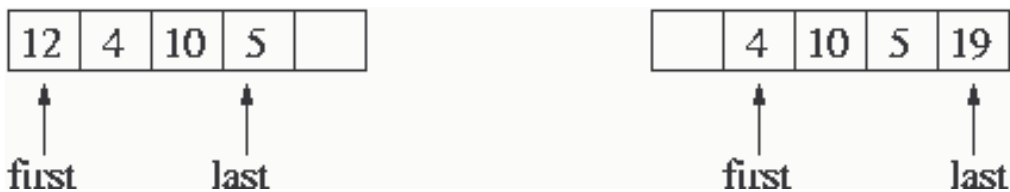
j = *j*-1;

return *product*;

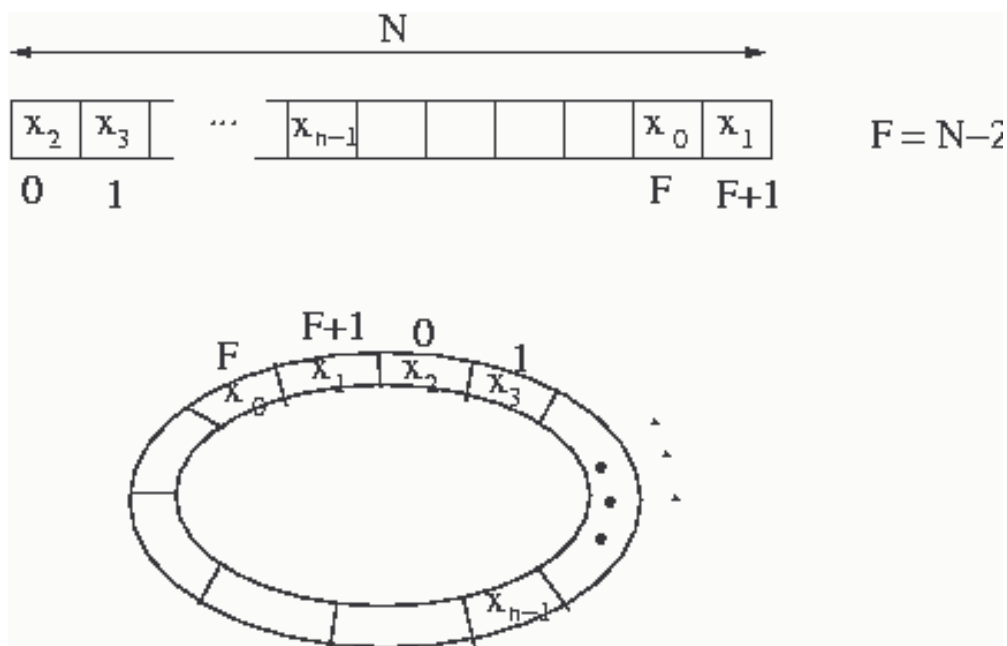
Στατική Ουρά

Q: ουρά, δομή με τρία πεδία:

- $A=Q \rightarrow \text{Infos}$: πίνακας με στοιχεία
- $F=Q \rightarrow \text{Front}$: θέση πρώτου στοιχείου
- $n=Q \rightarrow \text{Length}$: συνολικός αριθμός στοιχείων.



Κυκλική Στατική Ουρά



- x_0, \dots, x_{n-1} : στοιχεία ουράς
- $A[F], A[(F+1) \bmod N], A[(F+2) \bmod N], \dots, A[(F+n-1) \bmod N]$: θέσεις στις οποίες είναι αποθηκευμένα τα x_0, \dots, x_{n-1} .

Υλοποίηση Λειτουργιών Κυκλικής Ουράς

pointer *MakeEmptyQueue(void)*

```
pointer Q;          /* temporary pointer */
Q = NewCell(Queue); /* malloc() */
Q->Front = 0;
Q->Length = 0;
return Q;
```

boolean *IsEmptyQueue(pointer Q)*

```
return (Q->Length == 0);
```

info *Front(pointer Q)*

```
If IsEmptyQueue(Q) then error;
else return (Q->Infos[Q->Front]);
```

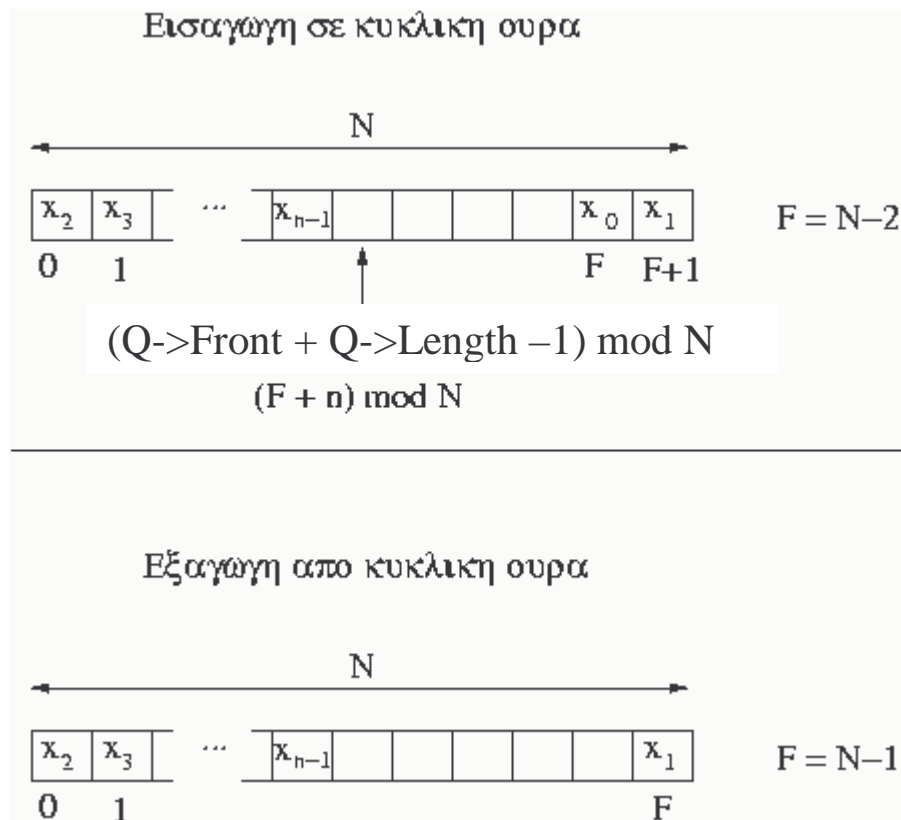
Πολυπλοκότητα

Ίδια με την υλοποίηση στοίβας

Χρόνος εκτέλεσης κάθε λειτουργίας: $\Theta(1)$

Χρησιμοποιούμενος χώρος μνήμης: N

Υλοποίηση Λειτουργιών Κυκλικής Ουράς



info *Dequeue(pointer L)*

if IsEmptyQueue(Q) then error;

else

$x = Q \rightarrow \text{Infos}[Q \rightarrow \text{Front}];$

$Q \rightarrow \text{Front} = (Q \rightarrow \text{Front} + 1) \bmod N;$

$Q \rightarrow \text{Length} = Q \rightarrow \text{Length} - 1;$

return x;

procedure *Enqueue(info x, pointer Q)*

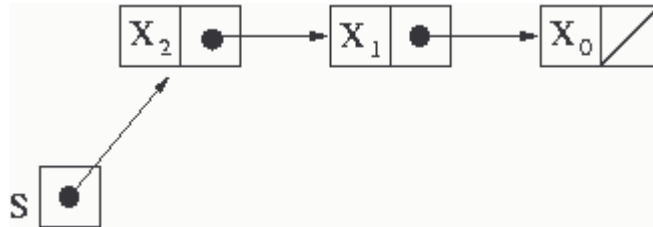
if (Q->Length == N) then error;

else

$Q \rightarrow \text{Length} = Q \rightarrow \text{Length} + 1$

$Q \rightarrow \text{Infos}[(Q \rightarrow \text{Front} + Q \rightarrow \text{Length} - 1) \bmod N] = x$

Συνδεδεμένες Γραμμικές Λίστες Στοιίβα ως Συνδεδεμένη Λίστα



S: δείκτης σε δομή (που ονομάζεται Node) με πεδία :

- next: δείκτης στο επομένο στοιχείο της στοίβας
- data: πληροφορία αποθηκευμένη στο στοιχείο

Υλοποίηση Λειτουργιών

pointer *MakeEmptyStack()*

return NULL;

boolean *IsEmptyStack(pointer S)*

return (S == NULL);

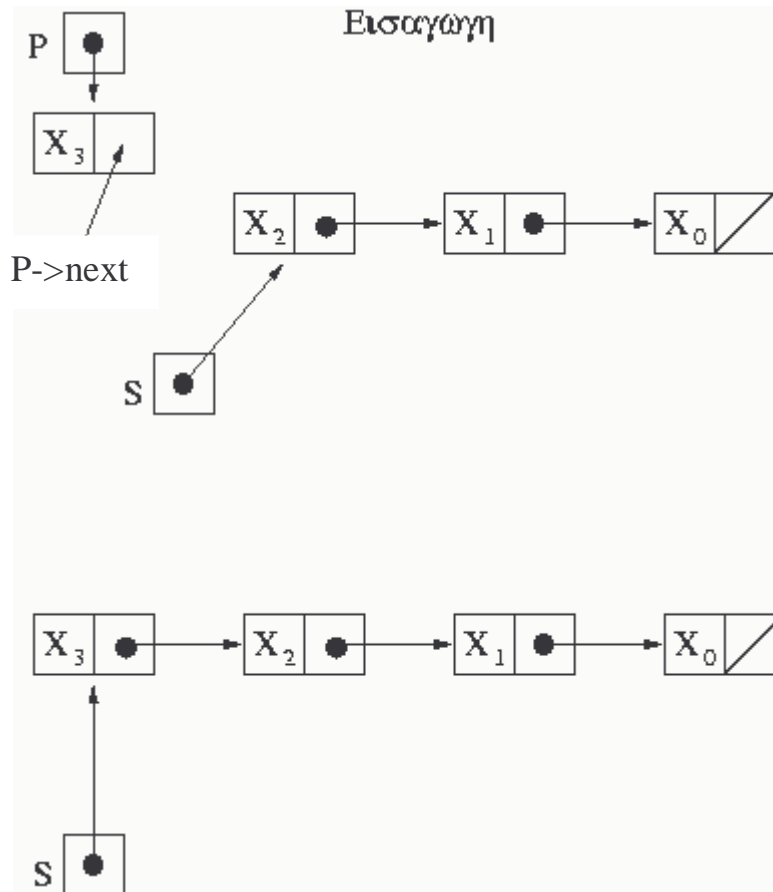
info *Top(pointer S)*

if IsEmptyStack(S) then error;

else return S->data;

Χρόνος εκτέλεσης κάθε λειτουργίας: $\Theta(1)$

Υλοποίηση Λειτουργιών Συνδεδεμένης Στοιβάς



void *Push*(info x , pointer S)

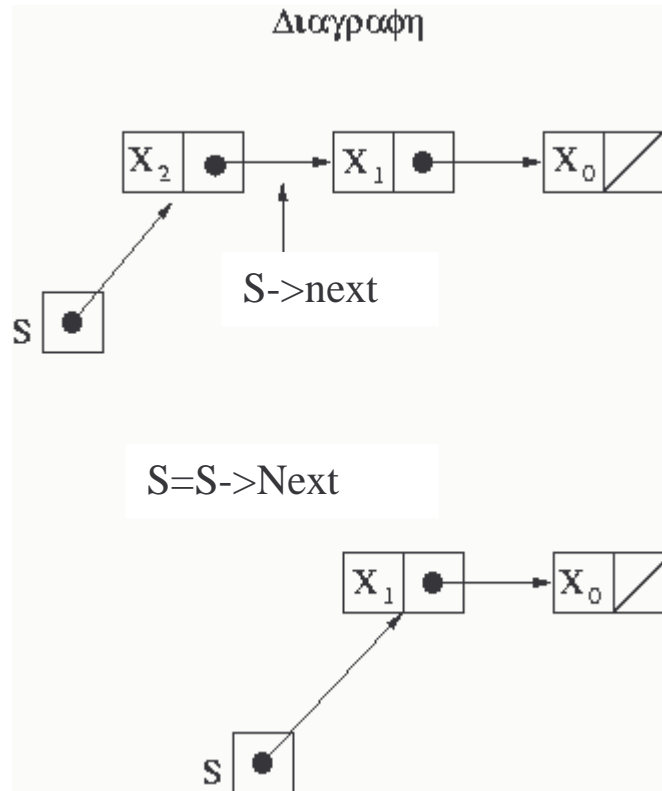
```

pointer P;          /* temporary pointer */
P = NewCell(Node); /* malloc() */
P->data = x;
P->next = S;
S = P;

```

Απαιτούμενος χρόνος: $\Theta(1)$

Υλοποίηση Λειτουργιών Συνδεδεμένης Στοιβάς



info *Pop(pointer S)*

if (IsEmptyStack(S)) then error;

else

x = Top(S);

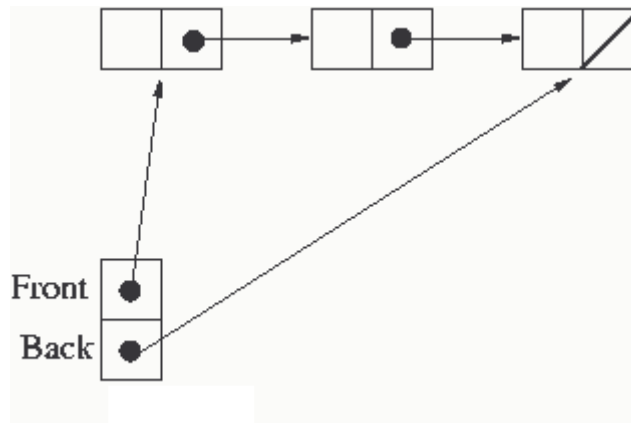
S = S->Next;

return x;

Απαιτούμενος Χρόνος: $\Theta(1)$

Extra μνήμη (για δείκτες): n (όπου n: # στοιχείων)

Ουρά ως Συνδεδεμένη Λίστα: Απλά



Ουρά: 2 δείκτες (Front και Back) που δείχνουν σε δομή (με όνομα Node) 2 πεδίων:

- next: δείκτης στο επομένο στοιχείο της στοίβας
- data: πληροφορία αποθηκευμένη στο στοιχείο

Στην απλούστερη περίπτωση οι Front, Back είναι global (ΔΕΝ ΣΥΝΙΣΤΑΤΑΙ!).

Υλοποίηση Λειτουργιών Ουράς

```
void MakeEmptyQueue(void)
```

```
    Front = Back = NULL;
```

```
boolean IsEmptyQueue(void)
```

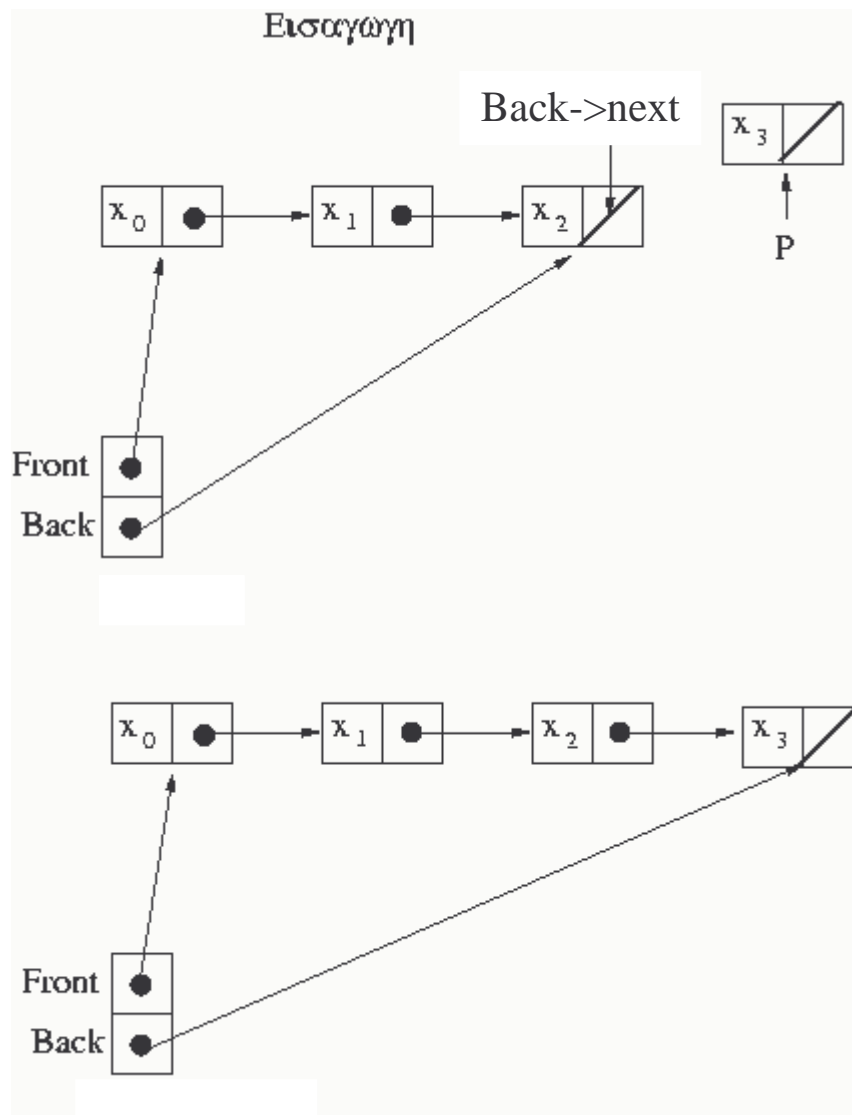
```
    return (Front == NULL);
```

```
info Front(void)
```

```
    if (IsEmptyQueue()) then error;
```

```
    else return (Front->data);
```

Υλοποίηση Λειτουργιών Ουράς: Απλά

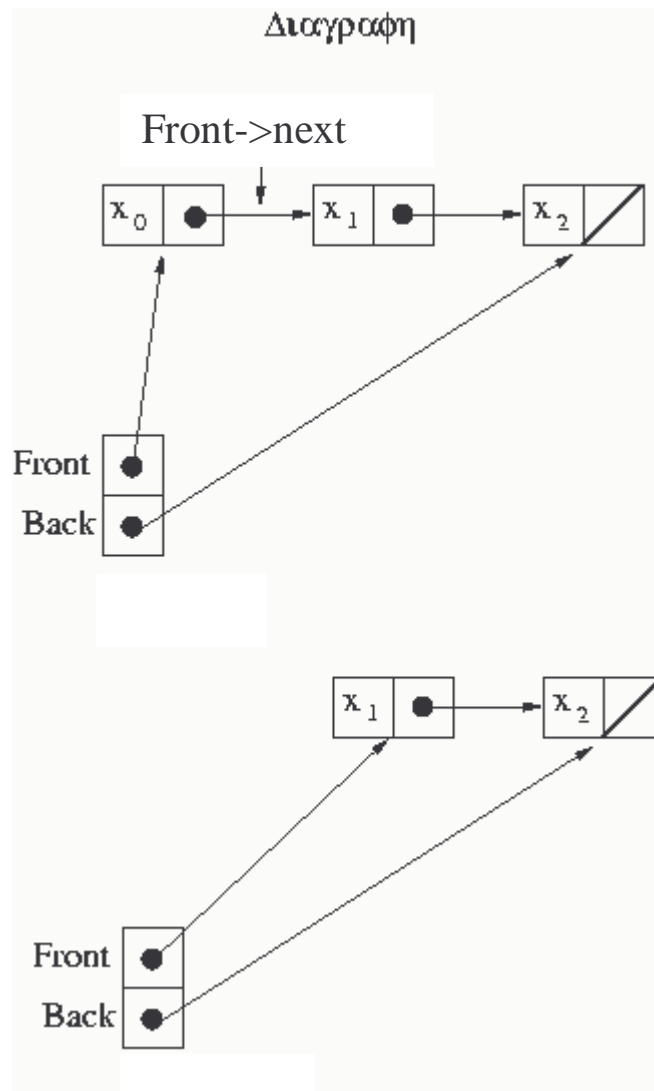


void *Enqueue*(*info x*)

```

pointer P;    /* temporary pointer */
P = NewCell(Node);
P->data = x;
P->next = NULL;
if (IsEmptyQueue()) then Front = P;
else Back->next = P;
Back = P;
    
```

Υλοποίηση Λειτουργιών Ουράς: Απλά



info *Dequeue(void)*

if (IsEmptyQueue()) then error;

else

$x = \text{Front} \rightarrow \text{data};$

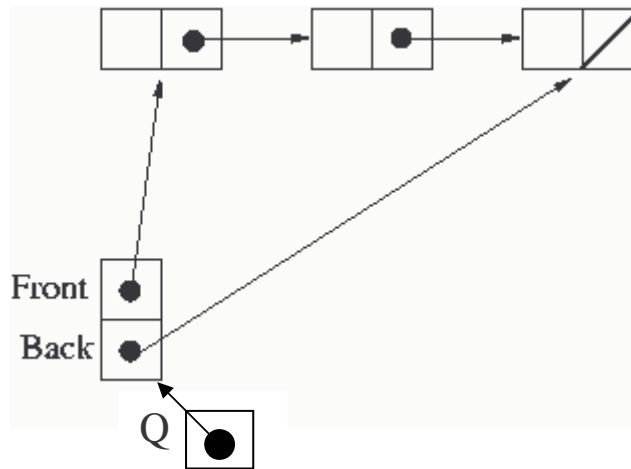
$\text{Front} = \text{Front} \rightarrow \text{next};$

if (Front == NULL) then

$\text{Back} = \text{NULL};$

return x;

Ουρά ως Συνδεδεμένη Λίστα: Πιο δύσκολα



Ουρά Q: δομή (που ονομάζεται Queue) 2 δεικτών (Q->Front και Q->Back) που κάθε ένας δείχνει σε δομή (που ονομάζεται Node) 2 πεδίων:

- next: δείκτης στο επόμενο στοιχείο της στοίβας
- data: πληροφορία αποθηκευμένη στο στοιχείο

Υλοποίηση Λειτουργιών Ουράς

pointer *MakeEmptyQueue(void)*

```
pointer Q;          /* temporary pointer */
Q = NewCell(Queue); /* malloc() */
Q->Front = Q->Back = NULL;
return Q;
```

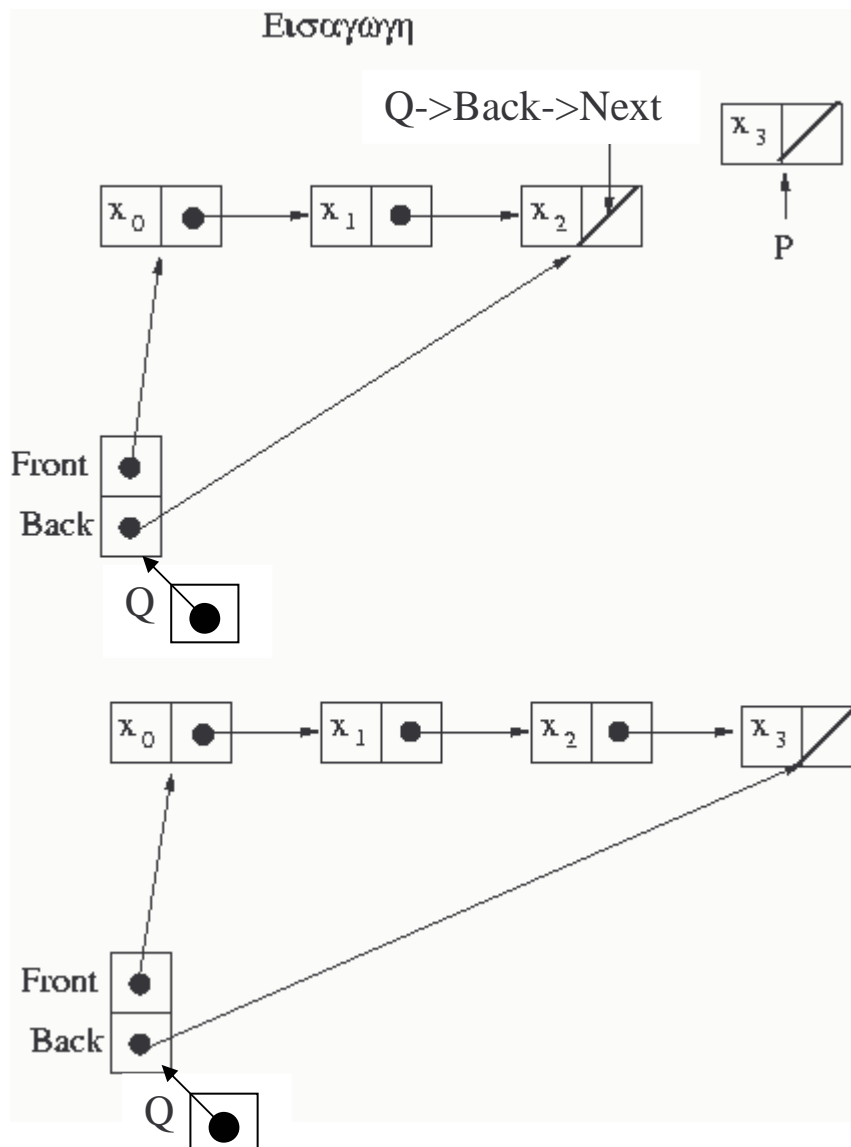
boolean *IsEmptyQueue(pointer Q)*

```
return (Q->Front == NULL);
```

info *Front(pointer Q)*

```
if (IsEmptyQueue(Q)) then error;
else return (Q->Front->data);
```

Υλοποίηση Λειτουργιών Ουράς Πιο δύσκολα

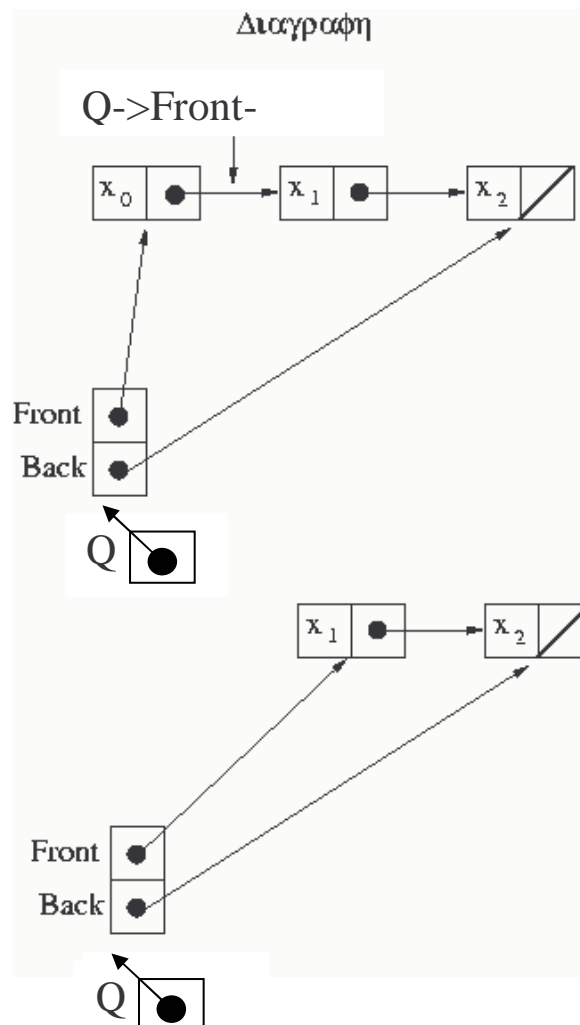


void *Enqueue*(info *x*, pointer *Q*)

```

pointer P;    /* temporary pointer */
P = NewCell(Node);
P->data = x;
P->next = NULL;
if (IsEmptyQueue(Q)) then Q->Front = P;
else Q->Back->next = P;
Q->Back = P;
    
```


Υλοποίηση Λειτουργιών Ουράς Πιο Δύσκολα



info *Dequeue(pointer Q)*

```

if (IsEmptyQueue(Q)) then error;
else
    x = Q->Front->data;
    Q->Front = Q->Front->next;
    if (Q->Front == NULL) then
        Q->Back = NULL;
    return x;
    
```

Πολυπλοκότητα: Ίδια με εκείνη για στοίβες.

Παράδειγμα Εφαρμογής Συνδεδεμένων Λιστών

Παράσταση πολυωνύμων

$$a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$$

Χρήση λίστας για την αποθήκευση των συντελεστών.

Κόμβος Φρουρός

Αναζήτηση κόμβου με συγκεκριμένη τιμή. Αν ο κόμβος δεν υπάρχει στη λίστα εισάγεται.

Εισάγεται ένας κόμβος (τελευταίος πάντα στη λίστα) που λέγεται κόμβος φρουρός.

Ένας δείκτης δείχνει μόνιμα σε αυτόν τον κόμβο.

Η προς αναζήτηση τιμή αρχικά αποθηκεύεται στον κόμβο αυτό.

Εκτελείται διάσχιση της λίστας και αναζήτηση της τιμής. Αν βρεθεί στον κόμβο φρουρό γίνεται η εισαγωγή. Διαφορετικά όχι.

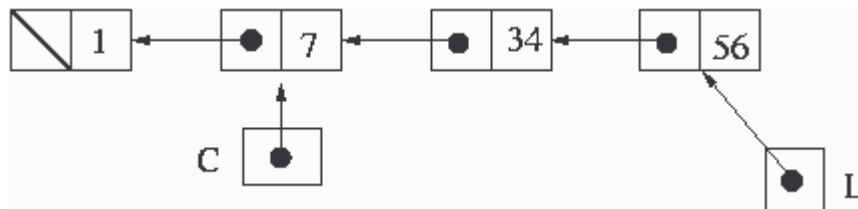
Σε τι μας βοηθάει ο κόμβος φρουρός?

2^ο Παράδειγμα Εφαρμογής Συνδεδεμένων Λιστών

Αραιοί Πίνακες

- Αποθήκευση των μη-μηδενικών στοιχείων σε μια λίστα.
- Κάθε στοιχείο της λίστας αντιστοιχεί σε ένα μη-μηδενικό στοιχείο του πίνακα.
- Προσπέλαση ενός στοιχείου απαιτεί χρόνο ανάλογο του αριθμού των μη-μηδενικών στοιχείων στον πίνακα.
- Εισαγωγές στοιχείων είναι ωστόσο δυνατές (δηλαδή ενός μηδενικού στοιχείου του πίνακα σε μη-μηδενικό στοιχείο είναι δυνατές).

Εισαγωγή Στοιχείου σε Ταξινομημένη Λίστα



Ο κάθε κόμβος της λίστας περιέχει π.χ. έναν ακέραιο και ένα δείκτη στον επόμενο κόμβο:
num: αποθηκευμένος ακέραιος στον κόμβο
next: δείκτης στον επόμενο κόμβο της λίστας

L: δείκτης στο πρώτο στοιχείο της λίστας

Πρόβλημα προς επίλυση

Εισαγωγή νέου στοιχείου στη λίστα, έτσι ώστε η λίστα να εξακολουθήσει να είναι ταξινομημένη.

K: προς εισαγωγή ακέραιος

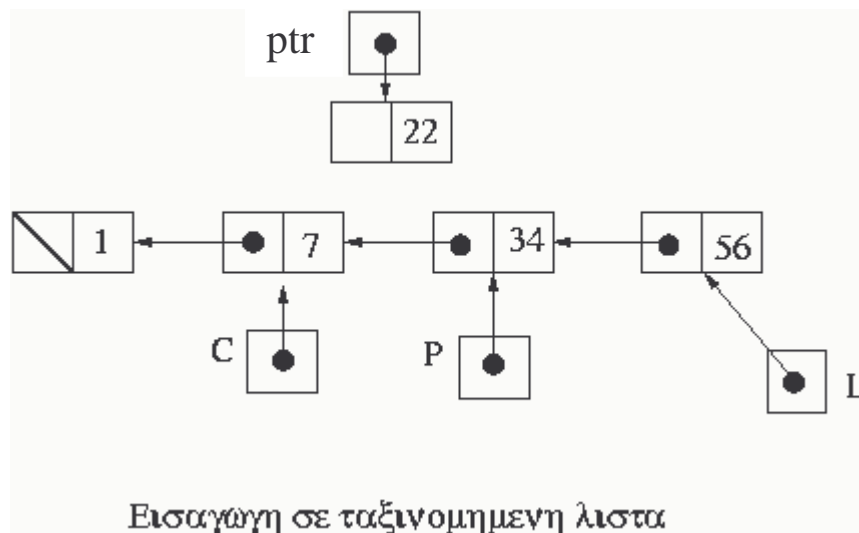
Πρόβλημα με την εισαγωγή στοιχείου σε ταξινομημένη λίστα:

Είναι δυνατή η εισαγωγή ενός στοιχείου μόνο ως επόμενου κόμβου κάποιου δεδομένου κόμβου και όχι ως προηγούμενου.

Εισαγωγή Στοιχείου σε Ταξινομημένη Λίστα

Λύση

Χρήση ενός βοηθητικού δείκτη P (που δείχνει πάντα στο προηγούμενο από το τρέχον στοιχείο).



void *LLInsert(integer K, pointer L)*

pointer C, ptr; /* temporary pointers */

C = L;

P = NULL;

while (C != NULL) and (C->Num > K) do

 P = C;

 C = C->next;

if (C != NULL) and (C->Num == K) then

 return;

ptr = NewCell(Node); /* malloc */

ptr->num = K;

if (P == NULL) then L = ptr;

else P->next = ptr;

ptr->next = C;

Διάσχιση Λίστας

Εκτέλεση επίσκεψης σε ένα ή σε κάποια προκαθορισμένα στοιχεία μιας λίστας με κάποια προκαθορισμένη σειρά.

Θεωρούμε λίστα που περιέχει strings (λέξεις) & είναι λεξικογραφικά ταξινομημένη.

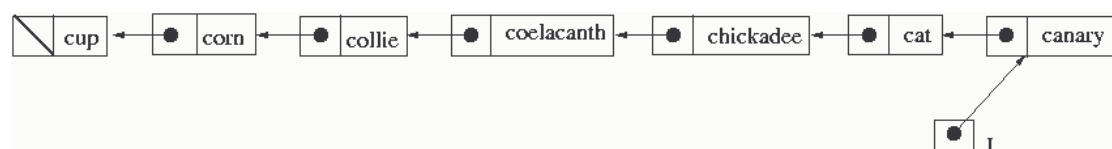
Πρόβλημα

Δεδομένης λέξης w , βρείτε την τελευταία λέξη στη λίστα που προηγείται αλφαβητικά της w και τελειώνει με το ίδιο γράμμα όπως η w .

Παράδειγμα

$w = \text{crabapple}$

$L = \langle \text{canary, cat, chickadee, coelacanth, collie, corn, cup} \rangle$.

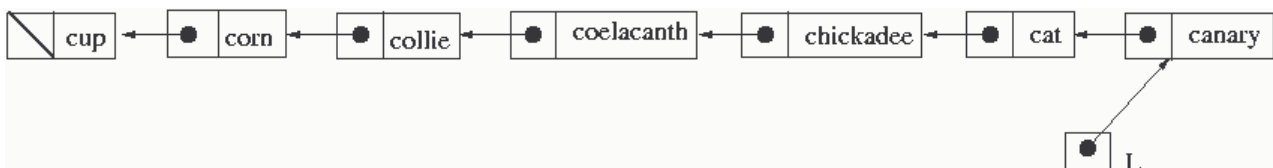


Η απάντηση θα πρέπει να είναι *collie*.

Πιθανοί Αλγόριθμοι

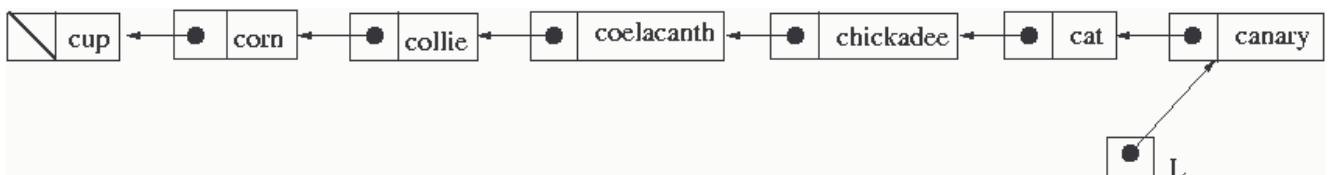
Αλγόριθμος 1

- 1) Διασχίζουμε τη λίστα προς τα εμπρός ως να βρούμε την πρώτη αλφαβητικά «μεγαλύτερη» λέξη από την crabapple, κρατώντας δείκτες προς τα πίσω (στο παράδειγμα την cup).
- 2) Ακολουθούμε τους δείκτες προς τα πίσω (που προσθέσαμε κατά τη διάσχιση προς τα εμπρός) μέχρι να βρούμε την πρώτη λέξη που τελειώνει σε e.



Αλγόριθμος 2

Διασχίζουμε τη λίστα προς τα εμπρός κρατώντας έναν δεύτερο (βοηθητικό) δείκτη στο τελευταίο στοιχείο που είδαμε να έχει τη ζητούμενη ιδιότητα.



Ψευδοκώδικας

```
function FindLast(pointer L, string w): string
/*find the last word in L ending with the same letter as w*/
/* return NULL if there is no such word */
```

```
P = NULL;
```

```
C = L;
```

```
while (C != NULL) and (C->string < w) do
```

```
    if (C->string ends with the
```

```
        same letter as w) then P = C;
```

```
    C = C->Next;
```

```
If (P == NULL) then return NULL;
```

```
else return P->string;
```

Πως θα συγκρίνατε την πολυπλοκότητα των δύο αλγορίθμων?

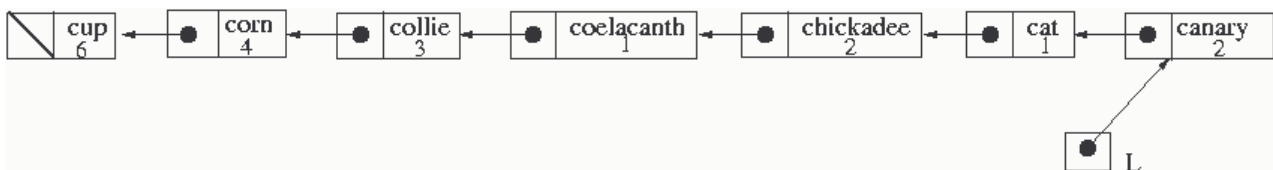
Διασχίσεις Zig-Zag

Παράδειγμα

Έστω ότι κάθε κόμβος έχει τα εξής πεδία:

- String: λέξη
- Num: ακέραιος
- Next: δείκτης στον επόμενο κόμβο

Δεδομένης λέξης w της λίστας η οποία σχετίζεται με τον αριθμό n , βρείτε τη λέξη που προηγείται της w κατά n θέσεις στη λίστα.



Αλγόριθμος

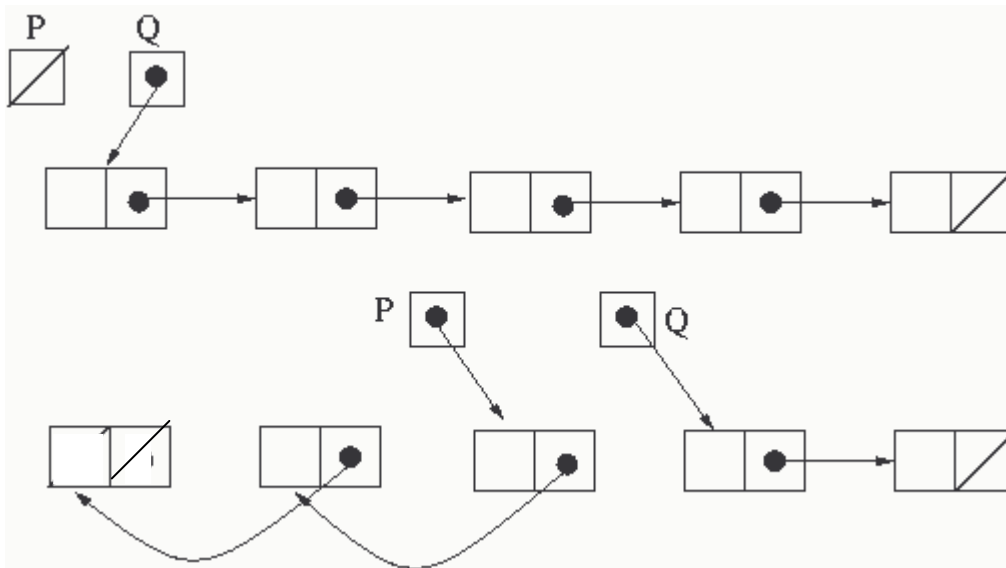
Αναζήτηση της w στη λίστα με ταυτόχρονη κράτηση δεικτών προς τα πίσω.

Οπισθοδρόμηση κατά n θέσεις στη λίστα.

Η λύση με χρήση δεικτών προς τα πίσω είναι ακριβή σε μνήμη!!!! Γιατί?

Υπάρχει λύση φθηνή σε μνήμη?

Μέθοδος Αναστροφής Δεικτών Λίστας



Λειτουργίες

StartTraversal(L):

$$\begin{pmatrix} P \\ Q \end{pmatrix} \leftarrow \begin{pmatrix} NULL \\ L \end{pmatrix}$$

Forward(P,Q):

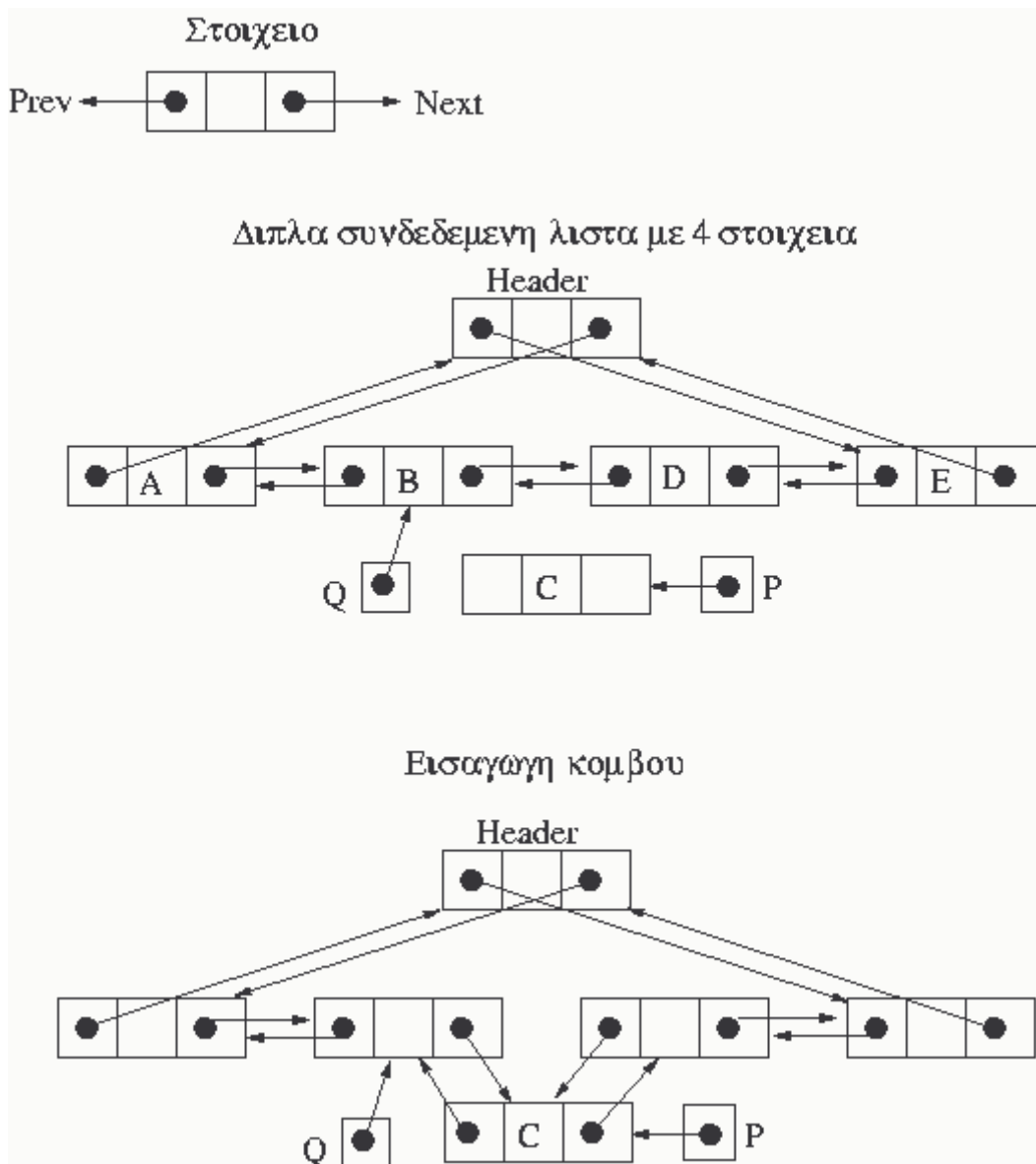
$$\begin{pmatrix} P \\ Q \\ Q \rightarrow Next \end{pmatrix} \leftarrow \begin{pmatrix} Q \\ Q \rightarrow Next \\ P \end{pmatrix}$$

Back(P,Q):

$$\begin{pmatrix} P \\ P \rightarrow Next \\ Q \end{pmatrix} \leftarrow \begin{pmatrix} P \rightarrow Next \\ Q \\ P \end{pmatrix}$$

Διπλά Συνδεδεμένες Λίστες

Οι κόμβοι μιας διπλά συνδεδεμένης λίστας περιέχουν δείκτες και προς τα εμπρός και προς τα πίσω και άρα διασχίσεις Zig-Zag είναι εύκολα υλοποιήσιμες.



Λειτουργίες Διπλά Συνδεδεμένης Λίστας

Εισαγωγή κόμβου στον οποίο δείχνει ο P μετά τον κόμβο στον οποίο δείχνει ο Q:

void DoublyLinkedInsert(pointer P,Q)

/* insert node pointed to by P just after node pointed to by Q */

$$\begin{pmatrix} P \rightarrow \text{Prev} \\ P \rightarrow \text{Next} \\ Q \rightarrow \text{Next} \\ Q \rightarrow \text{Next} \rightarrow \text{Prev} \end{pmatrix} \leftarrow \begin{pmatrix} Q \\ Q \rightarrow \text{Next} \\ P \\ P \end{pmatrix}$$

Διαγραφή κόμβου P από τη λίστα

void DoublyLinkedDelete(pointer P)

/* delete node P from its doubly linked list */

$$\begin{pmatrix} P \rightarrow \text{Prev} \rightarrow \text{Next} \\ P \rightarrow \text{Next} \rightarrow \text{Prev} \end{pmatrix} \leftarrow \begin{pmatrix} P \rightarrow \text{Next} \\ P \rightarrow \text{Prev} \end{pmatrix}$$

Πολυπλοκότητα?