

09/2/2016

Αριθμητική ανάλυση

Διαδικασικά

- Ημερίδα: 28-5-2016
- 4 ώρες θεωρία (Τρίτη, Πέμπτη, 10-12)
- 1 ώρα ασκήσεις (Παρασκευή, 11-12)

- Εργαστηριακές ασκήσεις 2^{45} (Matlab (+1 στα Fortran) (βάση))
- Πρόοδοι:
 - 1η) Σάββατο 10/4 Απριλίου 10-12 (1^ο, 2^ο κεφ)
 - 2η) Σάββατο 14/5 Μαΐου 10-12 (3^ο κεφ)
 - 3η) Σάββατο 28/5 Μαΐου 10-12 (4^ο, 6^ο κεφ)

Δύο παραδείγματα

1^ο παράδειγμα

Θέλουμε να υπολογίσουμε όρους της ακολουθίας $I_n = \int_0^1 x^n e^{x-1} dx$, $n = 1, 2, \dots$

Ιδιότητες: $0 < I_{n+1} < I_n \leq \frac{1}{n+1}$. Η ακολουθία $(I_n)_{n \in \mathbb{N}}$ είναι γνησίως φθίνουσα και μηδενική.

↓
όριο ίσο με το μηδέν.

↓ Δημιουργεί τω αδιάθλα.

Αναδρομικός τύπος: $I_n = 1 - n I_{n-1}$, $I_1 = \frac{1}{e}$

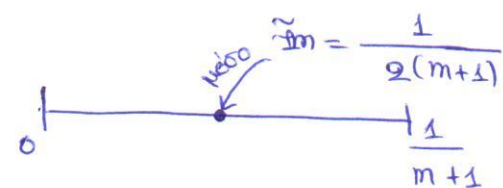
1ος αλγόριθμος: Προσεγγίζουμε το I_1 με έναν αριθμό \tilde{I}_1 και υπολογίζουμε προσεγγίσεις \tilde{I}_n αναδρομικά με τον τύπο $\begin{cases} \tilde{I}_n = 1 - n \cdot \tilde{I}_{n-1}, n = 2, 3, \dots \\ \tilde{I}_1 \text{ δεδομένο} \end{cases}$

ο αλγόριθμος είναι ασταθής.

↳ (ευαισθητός σε σφάλματα προηγούμενης), τα σφάλματα προηγούμενης διπλασιάζονται σε κάθε βήμα. και αλλοιώνουν τελείως τα αποτελέσματα. Αιτία για την αστάθεια είναι ο παράγοντας n .

2ος αλγόριθμος: Προσεγγίζουμε το I_m με έναν αριθμό \tilde{I}_m (πχ θα μπορούσαμε να επιλέξουμε $\tilde{I}_m = 0$ οπότε το σφάλμα θα είναι $|I_m - \tilde{I}_m| \leq \frac{1}{m+1}$) και υπολογίζουμε τα I_n αναδρομικά:

$$\begin{cases} \tilde{I}_{n-1} = \frac{1 - \tilde{I}_n}{n}, n = m, \dots, 1 \text{ (για } l < m) \\ \tilde{I}_m \text{ δεδομένο} \end{cases} \quad \underline{\text{ευσταθής}}$$



$$\Rightarrow |I_m - \tilde{I}_m| \leq \frac{1}{2(m+1)}$$



2^ο παράδειγμα

$$y_n = 2^n \sin \frac{\pi}{2^n}, n \in \mathbb{N}$$

Ιδιότητες: $y_1 = 2$, $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$ ξηνοίως αύξουσα και συσκλιύει στο π .

Στόχος: Να υπολογίσουμε όρους της ακολουθίας $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$, χωρίς να κρησιμοποιούμε το π , ώστε να βρούμε καλή προσέγγιση του π .

1ος αλγόριθμος

$$y_{n+1} = 2^{n+1} \cdot \sqrt{\frac{1}{2} \left(1 - \sqrt{1 - (\bar{2}^n y_n)^2} \right)}$$

$y_1 = 2$ αποαθής $n=1, 2, \dots$ δημιουργεί εύσ αποθήα

2ος αλγόριθμος

$$y_{n+1} = \sqrt{\frac{2}{1 + \sqrt{1 - (\bar{2}^n y_n)^2}}} \cdot y_n$$

$y_1 = 2$ ευσποαθής πρόσθεση σχεδύ ισώσ αριθμώσ. Δώσ δημιουργεί πρόβλημα.

$$\sqrt{a} - \sqrt{b} =$$

$$\frac{a-b}{\sqrt{a} + \sqrt{b}}$$

Πολίσω και διακρύ με
τπο συζητή τετραγοακή
παρσίαση

Απλή ακρίβεια = 6 δεκαδύα
γεφία

∞

Αριθμητικά Ανόητα

1. Αριθμητική κωπής υποδιαστολής - Σφάλματα στρογγύλευσης

Τα αποτελέσματα επιστημονικών υπολογισμών με υπολογιστή πρέπει να αντιμετωπίζονται με κριτική διάθεση. Καλές μέθοδοι δίνουν καλά αποτελέσματα ενώ κακές μέθοδοι δίνουν άσχημα αποτελέσματα.

Ποιότητα αριθμητικών μεθόδων

- απαιτούμενη μνήμη (εξαρτάται από το πρόβλημα)
- απαιτούμενος χρόνος
- ακρίβεια αποτελεσμάτων

Οι υπολογισμοί στους υπολογιστές γίνονται με πεπερασμένη ακρίβεια. Αυτό έχει ως συνέπεια σφάλματα στρογγύλευσης τα οποία μερικές φορές αλλοιώνουν τελείως τα αποτελέσματα. Ας δούμε δύο παραδείγματα.

1ο παράδειγμα

$I_n = \int_0^1 x^n e^{x-1} dx, n \in \mathbb{N}$

Ιδιότητες των I_n

$\bullet I_n > 0, n \in \mathbb{N}$ $\bullet x^{n+1} < x^n$ για $x \in (0,1)$
 \bullet Η e^{x-1} είναι αύξουσα, οπότε $\forall x \in [0,1]$
 $e^{x-1} \leq e^{0-1} = e^{-1} = \frac{1}{e}$ (παράγωγο μέγιστο) $\Rightarrow \forall x \in [0,1] \quad e^{x-1} \leq 1$
 $\Rightarrow x^n e^{x-1} \leq x^n \rightarrow \int_0^1 x^n e^{x-1} dx \leq \int_0^1 x^n dx = \frac{1}{n+1}$
 $\Rightarrow I_{n+1} < I_n$

Επομένως, $0 < I_{n+1} < I_n \leq \frac{1}{n+1}, n \in \mathbb{N} \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} I_n = 0$ Η ακολουθία είναι μηδενική.

Αναδρομικός τύπος:

$I_n = \int_0^1 x^n e^{x-1} dx = \int_0^1 x^n (e^{x-1})' dx \xrightarrow{\text{ολοκλήρωση κατά μέλη}} [x^n e^{x-1}]_0^1 - \int_0^1 (x^n)' e^{x-1} dx \Rightarrow$
 $I_n = [x^n e^{x-1}]_0^1 - n \int_0^1 x^{n-1} e^{x-1} dx = \frac{1}{e} - n I_{n-1}$

• $n=1$: $I_1 = \frac{1 \cdot e^{1-1}}{=1} - \frac{0 \cdot e^{0-1}}{0} - 1 \cdot \int_0^1 e^{x-1} dx = 1 - [e^{x-1}]_0^1 = 1 - (e^0 - e^{-1}) = 1 - (1 - \frac{1}{e}) =$

$1 - 1 + \frac{1}{e} = \frac{1}{e}$

• $n \geq 2$: $I_n = 1 - n I_{n-1}, n \geq 2$

1ος αλγόριθμος

Προσεγγίζουμε το I_1 με \tilde{I}_1 και υπολογίζουμε προσεγγίσεις \tilde{I}_n των I_n αναδρομικά, $\tilde{I}_n = 1 - n \tilde{I}_{n-1}, n \geq 2$.

Ισορροπισμός : Ο αλγόριθμος αυτός είναι ασταθής.

Έχουμε (απόδειξη ισορροπισμού) : $I_n = 1 - n I_{n-1}$
 $\tilde{I}_n = 1 - n \tilde{I}_{n-1}$ } $I_n - \tilde{I}_n = -n (I_{n-1} - \tilde{I}_{n-1})$
 τα σφάλματα πολλαπλασιάζονται κάθε φορά με το n .

Ισορροπίζουμε ότι ισχύει το εξής, $I_n - \tilde{I}_n = (-1)^{n-1} \cdot n! \cdot (I_1 - \tilde{I}_1)$.

Αποδεδειγμένο με επαγωγή

• $n=1$: $I_1 - \tilde{I}_1 = I_1 - \tilde{I}_1$ ✓ (ισχύει ο πρώτος τόνος)

• $n \rightarrow n+1$: $I_{n+1} - \tilde{I}_{n+1} = -(n+1)(I_n - \tilde{I}_n)$

$= -(n+1) \cdot (-1)^{n-1} \cdot n! \cdot (I_1 - \tilde{I}_1) = (-1)^n \cdot (n+1)! \cdot (I_1 - \tilde{I}_1)$ ■ άρα ισχύει ο ισορροπισμός που κάναμε.

Συμπέρασμα :

$|I_n - \tilde{I}_n| = \underbrace{(n!) \cdot |I_1 - \tilde{I}_1|}_{\text{σφάλμα ταχύτητα}}$. Ο αλγόριθμος είναι ασταθής.

2ος αλγόριθμος

θεωρούμε μια προσέγγιση \tilde{I}_m του I_m και υπολογίζουμε προσεγγίσεις \tilde{I}_n των I_n , για

$n = m-1, m-2, \dots, 1, \dots$

μπορούμε μέχρι το I_1 αλλά δεν έχει νόημα γιατί το φέρουμε.

Αναδρομικά :

$\tilde{I}_{n-1} = \frac{1 - \tilde{I}_n}{n}, n = m, m-1, \dots, 1+1,$

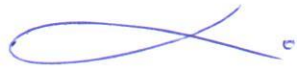
Έχουμε, $I_{n-1} - \tilde{I}_{n-1} = -\frac{1}{n} (I_n - \tilde{I}_n), n = m, m-1, \dots$

Επαγωγικά αποδεδειγμένο ότι, $I_n - \tilde{I}_n = (-1)^{m-n} \frac{1}{(n+1)(n+2) \dots m} (I_m - \tilde{I}_m), n = m, m-1, \dots, 1$

Συμπέρασμα : $|I_n - \tilde{I}_n| = \frac{1}{(n+1)(n+2) \dots m} |I_m - \tilde{I}_m|$

Επιλογή του \tilde{I}_m . Για $\tilde{I}_m = 0$ έχουμε μέγιστο σφάλμα $|I_m - \tilde{I}_m| \leq \frac{1}{m+1}$.

Βέλτιστη επιλογή: $\tilde{I}_m = \frac{1}{2(m+1)}$. Τότε, $|I_m - \tilde{I}_m| \leq \frac{1}{2(m+1)}$.



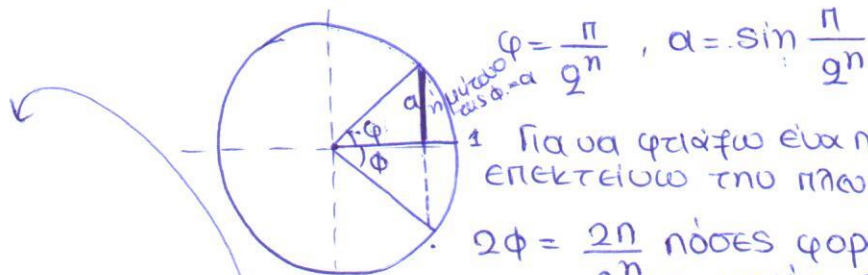
2ο παράδειγμα (Προσέγγιση του $\rho = 3.14 \dots$ με την μέθοδο του Αρχιμήδου).

$$y_n = 2^n \cdot \sin \frac{\pi}{2^n}, \quad n \in \mathbb{N}$$

$$y_1 = 2^1 \sin \frac{\pi}{2} = 2 \cdot 1 = 2$$

(περίμετρος = 2π για τον μοναδιαίο κύκλο)

y_n έχει γεωμετρική σημασία. = είναι ημiperίμετρος του κυκλικού πολυγώνου με 2^n πλευρές που είναι εγγεγραμμένο στον μοναδιαίο κύκλο.



$$2a = 2 \sin \frac{\pi}{2^n}$$

Συμπέρασμα: Το κυκλικό πολυγώνο με 2^n πλευρές που είναι εγγεγραμμένο στο μοναδιαίο κύκλο έχει πλευρά $2a$.

Η περίμετρος είναι $2a \cdot 2^n = 2^n \cdot 2 \sin \frac{\pi}{2^n} = 2y_n$

1 Για να φτιάξω ένα πολυγώνο, επεκτείνω την πλευρά a .

$2\phi = \frac{2\pi}{2^n}$ πόσες φορές χωράει μοναδιαίο κύκλο? 2^n φορές! με πλευρά πολυγώνου $2a$.

Ποσορισμός: Η $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$ είναι γνησίως αύξουσα και συγκλίνει στο π .

(Απόδειξη για αύξουσα) $y_n = 2^n \cdot \sin \frac{\pi}{2^n} = 2^n \cdot 2 \cdot \sin \frac{\pi}{2^{n+1}} \cdot \cos \frac{\pi}{2^{n+1}} =$

$$\sin(2x) = 2 \sin x \cdot \cos x$$

για να φτιάξω μέσα στο \sin το $n+1$.

$$= 2^{n+1} \sin \frac{\pi}{2^{n+1}} \cdot \cos \frac{\pi}{2^{n+1}} = y_{n+1} \cdot \cos \frac{\pi}{2^{n+1}} < y_{n+1}$$

Άρα $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$ αύξουσα ■

(απόδειξη ότι συγκλίνει στο π)

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1 \Rightarrow \boxed{\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(\alpha x)}{\alpha x} = 1}$$

$$y_n = \frac{\sin \frac{\pi}{2^n}}{\frac{1}{2^n}} \rightarrow \pi, n \rightarrow \infty. \text{ Αποδείξαμε ότι, } \lim_{n \rightarrow \infty} y_n = \pi \quad \blacksquare$$

Έπουμε, δείχνω να το κάνω
διατάσσοντας

$$y_1 = 2, y_{n+1} = 2^{n+1} \sin \frac{\pi}{2^{n+1}} = 2^{n+1} \left(\frac{1 - \cos \frac{\pi}{2^n}}{2} \right)^{1/2} = 2^{n+1} \left(\frac{1 - \sqrt{1 - \sin^2 \frac{\pi}{2^n}}}{2} \right)^{1/2}$$

$$\sin^2 x = \frac{1 - \cos(2x)}{2} = 2^{n+1} \sqrt{\frac{1}{2} \left(1 - \sqrt{1 - (\frac{y_n}{2^n})^2} \right)}$$

↑ αφαίρεση σχεδόν ίσων αριθμών. Σκέψασ εμένα αυθόρα!

$$\cos^2 x + \sin^2 x = 1$$

$$y_n = 2^n \sin \frac{\pi}{2^n} \Rightarrow \sin \frac{\pi}{2^n} = \frac{y_n}{2^n}$$

12/2/2016 3ο μάθημα

$$y_n = 2^n \sin \frac{\pi}{2^n}, n \in \mathbb{N}$$

1ος αλγόριθμος

$$\begin{cases} y_{n+1} = 2^{n+1} \sqrt{\frac{1}{2} \left(1 - \sqrt{1 - (\frac{y_n}{2^n})^2} \right)} \\ y_1 = 2 \end{cases}$$

↑ αφαίρεση

Ασταθής λόγω της αφαιρέσεως σχεδόν ίσων αριθμών.

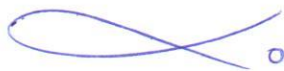
2ος αλγόριθμος

$$\sqrt{a}-\sqrt{b} = \frac{(\sqrt{a}-\sqrt{b})(\sqrt{a}+\sqrt{b})}{(\sqrt{a}+\sqrt{b})} = \frac{(\sqrt{a})^2 - (\sqrt{b})^2}{\sqrt{a}+\sqrt{b}} = \frac{a-b}{\sqrt{a}+\sqrt{b}}$$

Έχομε, $1 - \sqrt{1 - (\bar{2}^n \psi_n)^2} = \frac{1 - (1 - \cancel{(\bar{2}^n \psi_n)^2})}{1 + \sqrt{1 - (\bar{2}^n \psi_n)^2}} = \frac{(\bar{2}^n \psi_n)^2}{1 + \sqrt{1 - (\bar{2}^n \psi_n)^2}}$

Άρα, $\psi_{n+1} = \bar{2}^{n+1} \sqrt{\frac{1}{\bar{2}} \frac{(\bar{2}^n \psi_n)^2}{1 + \sqrt{1 - (\bar{2}^n \psi_n)^2}}} = \bar{2}^{n+1} \cdot (\bar{2}^{-n} \psi_n) \sqrt{\frac{1}{\bar{2}} \frac{1}{1 + \sqrt{1 - (\bar{2}^n \psi_n)^2}}} =$
 $= \psi_n \cdot \sqrt{\frac{\bar{2}}{1 + \sqrt{1 - (\bar{2}^n \psi_n)^2}}}$

$$\begin{cases} \psi_{n+1} = \sqrt{\frac{\bar{2}}{1 + \sqrt{1 - (\bar{2}^n \psi_n)^2}}} \cdot \psi_n, n \in \mathbb{N} \\ \psi_1 = \bar{2} \end{cases} \quad \text{Ευκλείδειος αλγόριθμος}$$



Παράσταση αριθμού ως προς οποιαδήποτε βάση

Καθημερινή ζωή | Δεκαδικό σύστημα
| Βάση: 10
| Ψηφία: 0, 1, 2, ..., 9

Παράδειγμα

$$3.14159 = 3 \cdot 10^0 + 1 \cdot 10^{-1} + 4 \cdot 10^{-2} + 1 \cdot 10^{-3} + 5 \cdot 10^{-4} + 9 \cdot 10^{-5}$$

Γενικά: Έστω $a_N, a_{N-1}, \dots, a_0, a_{-1}, a_{-2}, \dots$ δεκαδικά ψηφία. Τότε ο αριθμός,
 $(a_N a_{N-1} \dots a_0 a_{-1} a_{-2} \dots)_{10} = a_N \cdot 10^N + a_{N-1} \cdot 10^{N-1} + \dots + a_1 \cdot 10^1 + a_0 \cdot 10^0 + a_{-1} \cdot 10^{-1} + \dots$

Ακέραιο μέρος: $a_N a_{N-1} \dots a_0$

$P(x) = a_N \cdot x^N + a_{N-1} \cdot x^{N-1} + \dots + a_0$. Ο $a_N \dots a_0$ είναι η τιμή του P στο $x=10$.

κλασματικό μέρος : $\dots a_{-1}a_{-2}\dots$ είναι η τιμή της δυαδικότητας

$\sum_{k=1}^{\infty} a_{-k} \cdot x^k$ για $x = \frac{1}{10}$. Η σειρά μπορεί να είναι πεπερασμένο ή άπειρο

πλήθος όρων. Μοναδική παράσταση

Μοναδικότητα της παράστασης, όχι!

Παράδειγμα

$4.130 = 4.12999\dots = 4.12\bar{9}$ Πράγματι, $9 \cdot \sum_{i=1}^{\infty} 10^{-i} = 9 \cdot \frac{10^{-1}}{1-10^{-1}} = 9 \cdot \frac{\frac{1}{10}}{1-\frac{1}{10}} = 9 \cdot \frac{\frac{1}{10}}{\frac{9}{10}} =$

$= 9 \cdot \frac{1 \cdot 10}{10 \cdot 9} = 9 \cdot \frac{1}{9} = 1$ άρα, αφαιρούμε το προηγούμενο αψείο +1.

$(\frac{1}{3} = 0.333\dots, 1 = 0.9999\dots)$

$\sum_{n=k}^{\infty} \omega^n = \frac{\omega^k}{1-\omega}$
 $|\omega| < 1$ για να συγκλίνει
 να το θυρόμαστε.

(από το άπειρο \mathbb{N})

Για μοναδικότητα απαιτούμε: για κάθε $k_0 \in \mathbb{N}$, υπάρχει $k \geq k_0$ τ.ω $a_{-k} \neq 9$.

$$(b-1) \sum_{i=1}^{\infty} b^{-i} = 1$$

Σύστημα με βάση $b \geq 2, b \in \mathbb{N}$

Βάση: b

Ψηφία : $0, 1, 2, \dots, b-1$

ακ ψηφία τότε οι αριθμοί της μορφής $= (a_N a_{N-1} \dots a_0 a_{-1} \dots)_b =$

$= \pm (a_N b^N + a_{N-1} b^{N-1} + \dots + a_0 b^0 + a_{-1} b^{-1} + \dots)$

ακέραιο μέρος

κλασματικό μέρος

Παράδειγμα

$(100110.11)_2 = 1 \cdot 2^5 + 0 \cdot 2^4 + 0 \cdot 2^3 + 1 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^1 + 0 \cdot 2^0 + 1 \cdot 2^{-1} + 1 \cdot 2^{-2}$
 $= (38.75)_{10}$

i) Μετατροπή από σύστημα με βάση b στο δεκαδικό.

α) Ακέραιου αριθμών

Παράδειγμα

$$(53473)_8 = 5 \cdot 8^4 + 3 \cdot 8^3 + 4 \cdot 8^2 + 7 \cdot 8^1 + 3 \cdot 8^0 = (22331)_{10}$$

Εύκολος τρόπος: $5 \cdot 8^4 + 3 \cdot 8^3 + 4 \cdot 8^2 + 7 \cdot 8^1 + 3 \cdot 8^0 =$

$$= 3 + 8 \left(7 + 8 \left(4 + 8 \cdot (3 + 8 \cdot 5) \right) \right)$$

Καίνομε τις πράξεις από "μέσα" προς τα "έξω".

Σχήμα του Homer

$$P(x) = a_N \cdot x^N + a_{N-1} \cdot x^{N-1} + \dots + a_1 \cdot x^1 + a_0 = a_0 + x(a_1 + x(a_2 + \dots))$$

$y \leftarrow a_N$ για $i = N-1, N-2, \dots, 0$

$y \leftarrow a_i + x \cdot y$

$y = P(x)$

αποτελείται Flop (floating point operation)

β) κλασματικών αριθμών

Παράδειγμα

$$(.11)_2 = 1 \cdot 2^{-1} + 1 \cdot 2^{-2} = (0.75)_{10}$$

ii) Μετατροπή από το δεκαδικό σε σύστημα με βάση b

α) Ακέραιου αριθμών

Βασίσει στο αλγόριθμο της διαίρεσης.

Παράδειγμα

Μετατροπή του $(369)_{10}$ στο οκταδικό σύστημα

$$(369)_{10} = (\dots a_2 a_1 a_0)_8$$

$$= \underset{\substack{\uparrow \\ \text{υπόλοιπο}}}{a_0} + 8 \left(\underbrace{a_1 + 8(a_2 + \dots)}_{\text{πηλίκο}} \right)$$

της διαίρεσης 369 : 8

$$\begin{array}{r} 369 \mid 8 \\ 49 \mid 46 \\ 1 \end{array} \quad \text{Άρα, } \boxed{a_0=1} \text{ και } a_1 + 8(a_2 + \dots) = 46$$

$$\begin{array}{r} 46 \mid 8 \\ 6 \mid 5 \end{array} \quad \text{Άρα, } \boxed{a_1=6} \text{ και } \underset{5}{a_2} + \underset{=0}{8(a_3 + \dots)} = 5$$

Οπότε, $\boxed{a_2=5}$ ($a_3 = \dots = 0$)

Αποτέλεσμα

$$(369)_{10} = (561)_8$$

Επαλήθευση: $(561)_8 = 1 \cdot 8^0 + 6 \cdot 8^1 + 5 \cdot 8^2 = 369$



β) κλασματικούς αριθμούς

$0 < x < 1$ x στο δεκαδικό σύστημα.

$$x = (.a_{-1}a_{-2}\dots)_b = a_{-1} \cdot b^{-1} + a_{-2} \cdot b^{-2} + \dots \Rightarrow b \cdot x = \boxed{a_{-1}} + a_{-2} \cdot b^{-1} + \dots$$

Άρα, το a_{-1} είναι το ακέραιο μέρος του $b \cdot x$

Παράδειγμα

Μετατροπή του $x = (.372)_{10}$ στο δυαδικό σύστημα

$$(.372)_{10} = (.a_{-1}a_{-2}\dots)_2$$

Έχουμε,

$$2 \cdot x = 2 \cdot x = 0.744, \text{ Άρα, } a_{-1} = 0, \gamma_1 = 0.744,$$

$$2 \cdot \gamma_1 = 1.488, \text{ Άρα } a_{-2} = 1, \gamma_2 = 0.488,$$

$$2 \cdot \gamma_2 = 0.976, \text{ Άρα } a_{-3} = 0, \gamma_3 = 0.976,$$

$$2 \cdot \gamma_3 = 1.952, \text{ Άρα } a_{-4} = 1, \gamma_4 = 0.952$$

⋮

⋮

Επομένως: $(.372)_{10} = (.0101\dots)_2$

Παράδειγμα:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{2^{4n}} + \frac{1}{2^{4n+1}} \right) = \frac{1}{10}$$

Επομένως, $\frac{1}{10} = (0.1)_{10} = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{2^{4n}} + \frac{1}{2^{4n+1}} \right)$

για $n=1$ για $n=2$ για $n=3$

$$= \left(\frac{1}{2^4} + \frac{1}{2^5} \right) + \left(\frac{1}{2^8} + \frac{1}{2^9} \right) + \left(\frac{1}{2^{12}} + \frac{1}{2^{13}} \right) + \dots$$

συντελεστής του 2^{-2}

$$= (0.0 \underset{\substack{\uparrow \\ \text{συντελεστής} \\ \text{του } 2^{-1}}}{0} 011001100\dots)_2 = (0.000\overline{1100})_2$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{2^{4n}} + \frac{1}{2^{4n+1}} \right) = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{2^{4n}} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2^{4n}} \right) = \sum_{n=1}^{\infty} \left(1 + \frac{1}{2} \right) \cdot \frac{1}{2^{4n}} = \frac{3}{2} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^{4n}} =$$
$$= \frac{3}{2} \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{2^4} \right)^n = \frac{3}{2} \frac{\left(\frac{1}{2^4} \right)^1}{1 - \frac{1}{2^4}} = \frac{3}{2} \frac{\frac{1}{2^4}}{1 - \frac{1}{16}} =$$
$$= \frac{3}{2} \frac{\frac{1}{16}}{\frac{15}{16}} = \frac{3}{2} \frac{1}{15} = \frac{3}{2 \cdot 5} = \frac{1}{10}$$

$$\sum_{n=k}^{\infty} \omega^n = \frac{\omega^k}{1-\omega}$$

$|\omega| < 1$

∞

Αριθμοί μηχανής

Έστω $x \in \mathbb{R}$, $x \neq 0$. Σε ένα σύστημα με βάση b , x μπορεί να γραφεί στη μορφή

⊛ $x = \pm \underbrace{d_1 d_2 \dots}_{\text{δευπτικά}} \cdot b^e$ με $d_1 \neq 0$ για $x \neq 0$ και e ο ακέραιος μέρος του x .

δευπτικά
το ακέραιο μέρος
είναι 0 και για
αυτό δω το
γράφω.

με d_i ψηφία ως προς τη βάση b και e κατάλληλος ακέραιος.

Η μορφή ⊛ λέγεται (κανονική) μορφή κινητής υποδιαστολής.

$\overset{\text{βάση}}{\theta}$ $\overset{\text{κάτω φράγμα του } e}{L}$
 Το σύνολο των αριθμών μηχανής $M = M(\theta, t, L, u)$ παρακρίβεται από τις
 παραμέτρους:

- θ = βάση του αριθμητικού συστήματος
 - t = ακρίβεια = # των γραφίων του κλάσματος των αριθμών.
 - L = κάτω φράγμα } του εκθέτη e του θ
 - u = άνω -//- } $L \leq e \leq u$
- L και u ακέραιες με $L \approx u$

κάθε $x \in M, x \neq 0$ είναι της μορφής

$$\oplus x = \pm \cdot d_1 d_2 \dots d_t \cdot \theta^e \text{ με } d_i \neq 0 \text{ και } L \leq e \leq u$$

Το M αποτελείται από όλους τους αριθμούς της μορφής \oplus και το μηδέν.

- Το M έχει πεπερασμένο πλήθος στοιχείων. μέγιστο γραφίο
- Μέγιστο σποκάο του M : $\begin{cases} d_1 = d_2 = \dots = d_t = (\theta - 1) \\ e = u \end{cases}$

- Ελάχιστο θετικό μη μηδενικό σποκάο του M : $\begin{cases} d_1 = 1, d_2 = \dots = d_t = 0 \\ e = L \end{cases}$

Όσο πιο μικρό είναι το e τόσο πιο μικρή είναι η απόσταση, μεγάλο αντίσποκα.

- Η απόσταση δύο διαδοχικών σποκάων του M δεν είναι σταθερή.

Το M δεν είναι κλειστό ως προς τον πολλαπλασιασμό (πχ. να πάρω 2 σποκάα του M και το αποτέλεσμα δεν θα είναι σποκάο του M , όπως είναι πχ ο ελάχιστος του αριθμός)

$$1000 \dots 0 \cdot e^L \cdot 10000e^L \notin M$$

Το M δεν είναι κλειστό ως προς την πρόσθεση; δηλαδή $x, x^* \in M \not\Rightarrow x+x^* \in M$

Παράδειγμα: $\theta=10, t=5$

$$1 \cdot 10^{-5} \in M \Rightarrow 1 + 10^{-5} = 1,00001 \notin M \text{ θα μετακινήσω την υποδιαστολή}$$

$$0.100001 \cdot 10^4$$

γραφία $\neq t$ άρα δεν μπορώ να τον αναπαραστήσω.

Μας ενδιαφέρει το M να είναι όσο πιο μικρό και όσο πιο αργό γίνεται, δηλαδή να έχει μεγάλο t και μεγάλο διάστημα $[L, U]$.

Προσέγγιση πραγματικών αριθμών με αριθμούς μηχανής.

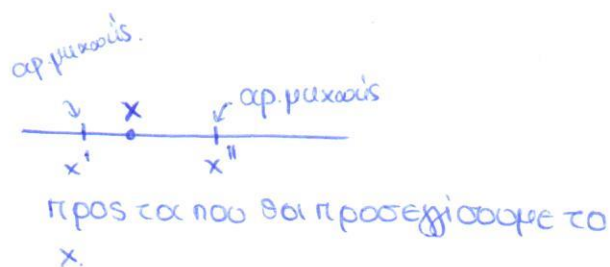
i) $|x| > 0.1 \cdot \beta^L$ με $d_1 = d_2 = \dots = d_t = (\beta - 1)$

υπερχείλιση (overflow): και οι υπολογισμοί σταματούν.

ii) $|x| > 0, |x| < 0.1 \cdot \beta^L$ υπερχείλιση: συνήθως ο x προσεγγίζεται με το μηδέν και συνεχίζονται οι υπολογισμοί.

iii) $0.1 \cdot \beta^L \leq |x| \leq$ μέγιστο σιγκλάο του M

ο x προσεγγίζεται με έναν αριθμό $fl(x) \in M$



Συνήθως λαμβάνει:

$$\forall y \in M \quad |x - fl(x)| \leq |x - y| \text{ παίρνουμε τον πιο κοντινό αριθμό}$$

Περιορισμός:

Το σχετικό σφάλμα $\left| \frac{x - fl(x)}{x} \right| \leq \frac{1}{2} \cdot \beta^{1-t}$ εξαρτάται μόνο από την βάση β και το t .

Απόδειξη

- a) Αν $fl(x) = x$, τότε το σχετικό σφάλμα είναι μηδέν, οπότε λαμβάνει η \oplus
- b) Αν $x \notin M$, τότε υπάρχουν $x', x'' \in M$ διαδοχικά τ.ω $x' < x < x''$. Προφανώς λαμβάνει $|fl(x) - x| \leq \frac{1}{2} \cdot |x' - x''|$, τότε $\left| \frac{fl(x) - x}{x} \right| \leq \frac{|x' - x''|}{2|x|}$

(γιατίς περιορισμό της γενικότητας)
 Έστω $x \cdot \beta^k > 0$, οπότε $x = .d_1 d_2 \dots d_t d_{t+1} \dots \cdot \beta^k$
 τότε $x' = 0.d_1 d_2 \dots d_t \cdot \beta^k$
 $x'' = (.d_1 d_2 \dots d_t + \beta^{-t}) \cdot \beta^k$
 } $x'' - x' = \beta^{-t} \cdot \beta^k = \beta^{k-t}$

Επιπλέον, $x \geq 0.1 \cdot \beta^k$

Από τις $\textcircled{1}, \textcircled{2}$ παίρνουμε $\left| \frac{fl(x) - x}{x} \right| \leq \frac{x'' - x'}{2x} \leq \frac{\beta^{k-t}}{2(0.1) \cdot \beta^k} = \frac{1}{2} \cdot \frac{\beta^{-t}}{(0.1)_\beta} = \frac{1}{2} \cdot \beta^{1-t}$

18/2/2016

Το $fl(x)$ προκύπτει από τον x είτε με στρογγύλευση (οπότε υπάρχει η \oplus) είτε με αποκοπή.

Στρογγύλευση:

$\pi x \quad \theta=10, t=5, x = .a_1a_2 \dots a_5a_6 \dots \cdot 10^k$

Αν $a_6 \geq 5$ τότε επιλέγουμε ως $fl(x) = x'' = (.a_1a_2 \dots a_5 + 10^{-5}) \cdot 10^k$

Αν $a_6 < 5$ τότε $fl(x) = x' = .a_1a_2 \dots a_5 \cdot 10^k$

(Στην περίπτωση που το $a_6 = 5$ και $a_7 \dots = 0$ ($a_i = 0$ για $i \geq 7$) μπορούμε να επιλέξουμε ως $fl(x)$ είτε τον x' είτε τον x'' .)

Αποκοπή:

$x = .a_1a_2 \dots a_5a_6 \dots \cdot 10^k$ δηλαδή το $fl(x) = .a_1a_2 \dots a_5 \cdot 10^k$ ανεξάρτητα από το ότι είναι το a_6 .

Σε αυτήν την περίπτωση έχουμε: $\left| \frac{x - fl(x)}{x} \right| \leq B^{1-t}$

Για το σχετικό σφάλμα ισχύει επίσης η εκτίμηση:

$$\left| \frac{fl(x) - x}{x} \right| \leq \begin{cases} \frac{1}{2} \cdot B^{1-t} & \text{για στρογγύλευση} \\ B^{1-t} & \text{για αποκοπή} \end{cases}$$

Το $(\frac{1}{2} B)^{1-t}$ ή το $(B)^{1-t}$ συμβολίζεται με u και λέγεται μοναδιαίο σφάλμα στρογγύλευσης.

$\left| \frac{x - fl(x)}{x} \right| \leq u$ ↑ σχετικά μικρός αριθμός.

Πράξεις: $* \in \{+, -, \cdot, / \}$

$x \quad y \rightarrow x * y$

Υπόθεση $fl(fl(x) * fl(y))$

υποθέσαμε
ότι αυτή η
πράξη γίνεται
ακριβώς.

Παράδοξα (αυτού του ορισμού αριθμού):

$B=10, t=5, u=-L=10$ στρογγύλευση

$a_1 = 1, a_2 = 3 \cdot 10^{-5}, a_3 = 3 \cdot 10^{-5}$

το $a_1, a_2, a_3 \in M$

Έχουμε ~~$fl(a_1) + fl(a_2)$~~ $fl(fl(a_1) + fl(a_2))$

$= fl(a_1 + a_2) = fl(\underbrace{1.00003}_{\theta \text{ ααααα}}) = 1.0000 = 1$

οπότε

$fl(fl(a_1 + a_2) + a_3) = 1.$

(Σωπικά)

(Συνέχεια)

$$\text{Αλλά, } fl(a_2 + a_3) = fl(6 \cdot 10^{-5}) = 6 \cdot 10^{-5}$$

$$\text{Οπότε, } fl(1 + fl(a_2 + a_3)) = fl(1 + 6 \cdot 10^{-5}) = fl(1.00006) = 1.0001$$

Συμπέρασμα έχει σημασία η σειρά με την οποία κάνουμε προσθέσεις.

∞

Για κάθε $0 < |x| < 5 \cdot 10^{-6}$ έχουμε $fl(1 + fl(x)) = 1$

Γενικά $0 < |x| < \frac{1}{2} B^{1-t}$ έχουμε $fl(1 + fl(x)) = 1$

Ο αριθμός $\frac{1}{2} B^{1-t}$ λέγεται μηδέν ή έγλιον της μηχανής.

∞

Επιρροή σφαλμάτων προχώλησης προς υπολογισμούς

→ μη μηδενικά
 x, y στο εύρος των αριθμών μηχανής
 $x * y$ -"- -"- -"-

Στόχος: Εκτίμηση του σχετικού σφάλματος.

$$\frac{fl(fl(x) * fl(y)) - (x * y)}{x * y} \rightarrow \text{σφάλμα (ο αριθμητής) σχετικό σφάλμα = όλο το κλάσμα.}$$

Παρατηρήσεις

$$1) \left| \frac{x - fl(x)}{x} \right| \leq \epsilon \Leftrightarrow fl(x) = x(1 + \epsilon) \text{ με } \epsilon = \epsilon(x) \text{ και } |\epsilon| \leq \epsilon.$$

Απόδειξη
Θέτουμε $\epsilon = \frac{fl(x) - x}{x}$. Έχουμε $|\epsilon| \leq \epsilon$ και $\epsilon \cdot x = fl(x) - x \Rightarrow$

$$\epsilon x + x = fl(x) \Rightarrow fl(x) = x \cdot (1 + \epsilon) \blacksquare$$

2) Αν $\epsilon_i, i = 1, \dots, m$ τ.ω $|\epsilon_i| \leq \epsilon < 1$ τότε υπάρχει ϵ με $|\epsilon| \leq \epsilon$ τ.ω

$$\underbrace{(1 + \epsilon_1) \cdot (1 + \epsilon_2) \cdot \dots \cdot (1 + \epsilon_m)}_{= \prod_{i=1}^m (1 + \epsilon_i)} = (1 + \epsilon)^m$$

Απόδειξη
Θέτουμε $\lambda = \prod_{i=1}^m (1 + \epsilon_i)$. Έχουμε, $\begin{matrix} \text{ελάχιστο} \\ \uparrow \\ -\epsilon \end{matrix} \begin{matrix} \epsilon_i \\ \downarrow \end{matrix} \begin{matrix} \text{μέγιστο} \\ \downarrow \\ \epsilon \end{matrix}$ τα ϵ_i παίρνουν τιμές μεταξύ $-\epsilon$ και ϵ οπότε ο λ παίρνει τιμές μεταξύ $(1 - \epsilon)^m$ και $(1 + \epsilon)^m$ (αρκεί να είναι $\epsilon < 1$)

$$(1-u)^m \leq \lambda \leq (1+u)^m$$

θεωρώ τη συνάρτηση $\phi(x) = (1+x)^m$, $x \in [-u, u]$. Η συνάρτηση είναι συνεχής και $\phi(-u) \leq \lambda \leq \phi(u)$. Σύμφωνα με το θεώρημα της ευδιάκρισης τιμής υπάρχει $\lambda = \phi(x^*)$ με $-u \leq x^* \leq u$ (το x^* έχει την ιδιότητα που θέλω).

Με $\varepsilon = x^*$ παίρνουμε το αποτέλεσμα ■

∞ 0

$$z = f(f(x) + f(y))$$

$$\frac{z - (x+y)}{(x+y)}$$

Πολλαπλασιασμός

$$z = f(f(x) \cdot f(y)) = f(x(1+\varepsilon_1) \cdot y(1+\varepsilon_2)) = xy(1+\varepsilon_1)(1+\varepsilon_2)(1+\varepsilon_3)$$

με $|\varepsilon_i| \leq u$, $i=1,2,3$

Άρα, $z = xy(1+\varepsilon)^3$ με $|\varepsilon| \leq u$

Επομένως,

$$\frac{z - xy}{xy} = \frac{xy(1+\varepsilon)^3 - xy}{xy} = (1+\varepsilon)^3 - 1 \Rightarrow \left| \frac{z - xy}{xy} \right| = |(1+\varepsilon)^3 - 1| = |3\varepsilon + 3\varepsilon^2 + \varepsilon^3|$$

$$\leq 3u + 3u^2 + u^3 = 3u + o(u^2)$$

είναι πολύ μικρότερες από το $3u$.

Λέμε λοιπόν ότι το στενό σφάλμα στον πολλαπλό είναι το πολύ 3 φορές το φουαδιαίο σφάλμα στην πράξη.

$$\downarrow \frac{1}{2} B^{1-t} \text{ ή } B^{1-t}$$

∞ 0

Διαίρεση

$$z = f\left(\frac{f(x)}{f(y)}\right) = f\left(\frac{x(1+\varepsilon_1)}{y(1+\varepsilon_2)}\right) = \frac{x(1+\varepsilon_1)}{y(1+\varepsilon_2)} (1+\varepsilon_3) \text{ με } |\varepsilon_i| \leq u, i=1,2,3.$$

Τώρα, $\frac{1}{1+\varepsilon_2} = 1 + \delta$, τότε $\delta = -\frac{\varepsilon_2}{1+\varepsilon_2}$ οπότε $|\delta| \leq \frac{u}{1-u} = u + o(u^2)$

↓ θεωρώ το μερτικό ήσω
↑ μέγιστο να γίνει
↓ ελάχιστο να γίνει

$$\left(\frac{1}{1-u} = 1 + u + u^2 + \dots \right)$$

Επομένως, $\left| \frac{z - \frac{x}{1+\epsilon}}{\frac{x}{1+\epsilon}} \right| = \left| \frac{(1+\epsilon_1)(1+\epsilon_3)(1+\delta) - 1}{(1+\epsilon)^2} \right| = |2\epsilon + \delta + \epsilon^2 + 2\epsilon\delta + \delta\epsilon^2|$
 $\leq 3u + a(u)$ με $a(u) = o(u^2)$

∞

Πρόσθεση-αφαίρεση

$z = fl(fl(x) + fl(y)) = fl(x(1+\epsilon_1) + y(1+\epsilon_2)) =$
 $= (x(1+\epsilon_1) + y(1+\epsilon_2))(1+\epsilon_3)$
 $= \frac{x(1+\epsilon_1)(1+\epsilon_3) + y(1+\epsilon_2)(1+\epsilon_3)}{(1+\epsilon)^2}$ /* Παρατήρηση 2 */
 με $|\epsilon| \leq u, |\delta| \leq u$

Άρα, $z = x \cdot (1+\epsilon)^2 + y(1+\delta)^2 = x + 2\epsilon x + \frac{\epsilon^2 x}{o(u^2)} + y + 2\delta y + \frac{\delta^2 y}{o(u^2)}$
 $\approx x + y + 2(\epsilon x + \delta y) \Rightarrow \left| \frac{z - (x+y)}{x+y} \right| \approx 2 \left| \frac{\epsilon x + \delta y}{x+y} \right| \leq 2 \frac{|x|+|y|}{|x+y|} \cdot u$; περίπτωση

1η περίπτωση : x, y ομόσημοι

τότε $|x+y| = |x|+|y|$ οπότε το φράγμα είναι $2u$

2η περίπτωση : x, y ετερόσημοι

Στη χειρότερη περίπτωση θα έχουμε ότι $\epsilon \approx -\delta$ και $|\epsilon| \approx u$ οπότε

$2 \frac{|\epsilon x + \delta y|}{|x+y|} \approx 2 \frac{|x-y|}{|x+y|} \cdot u$

• οω τα x, y αντίθετα τότε το (x-y) πολύ μεγάλος αριθμός και ο λόγος (x ≈ -y)

$\left| \frac{x-y}{x+y} \right|$ μπορεί να είναι πολύ μεγάλος.

Συμπέρασμα, τα σφάλματα στρογγύλευσης μπορούν να έχουν καταστραφική επίπρωή στην αφαίρεση σχεδόν ίσων αριθμών.

• Η αφαίρεση σχεδόν ίσων αριθμών πρέπει να αποφεύγεται (ή να γίνεται με μεγαλύτερη ακρίβεια, πχ διπλή)

Σημείωση: Αν οι x, y είναι αριθμοί μηχανής, η αφαίρεση τους γίνεται χωρίς πρόβλημα έστω και αν είναι σχεδόν ίσων αριθμών.

∞

Παράδειγμα

$B=10, t=5, u=-L=10$ αροχόληση.

$x = 0.45142708$ Δεσ είναι α.μ γιατί έχει > 7 ψηφία

$y = -0.45115244$

$x+y = 0.26764 \cdot 10^{-3}$

$z = fl(fl(x) + fl(y)) = fl(0.45143 - 0.45116) = fl(0.00027) = 0.27000 \cdot 10^{-3}$

Δεσ είναι ακριβή, αφαιρώντας στο 0 τα ανεπρόσβλητα ψηφία που είναι ίσα. χάνουμε ακρίβεια.

23/2/2016

Παραδείγματα αποφυγής αφαίρεσης σχεδόν ίσων αριθμών

1ο παράδειγμα

$$\frac{\sqrt{7298} - \sqrt{7297}}{\sqrt{7298} + \sqrt{7297}} = \frac{1}{\sqrt{7298} + \sqrt{7297}}$$
 ↑
 χάνεται ακρίβεια το δεξιό μέρος υπολογίζεται χωρίς πρόβλημα.

2ο παράδειγμα

$f(x) = x - \sin x$ υπολογισμός τιμών της f για μικρό $|x|$.

Λύση
 $x, \sin x$ ορόσημα για μικρό $|x|$ $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1$

Ανάπτυξη κατά Taylor (να το φέρουμε)

$\sin x = x - \frac{x^3}{6} + \epsilon(x)$ όπου $|\epsilon(x)| \leq \frac{x^5}{5!} = \frac{x^5}{120}$

Επομένως, $f(x) = x - (x - \frac{x^3}{6}) - \epsilon(x) = \frac{x^3}{6} - \epsilon(x) \approx \left(\frac{x^3}{6}\right)$ μπορώ να το υπολογίσω εύκολα. Δεν έχω κάποια αφαίρεση.

Σφάλματα στον υπολογισμό αθροισμάτων

Θα μελετήσουμε την επιρροή σφαλμάτων στρογγύλευσης, λόγω αριθμητικής κλιπής υποδιαστολής με πεπερασμένη ακρίβεια ~~έξω~~ στον υπολογισμό αθροίσματος.

Παράδειγμα

$$S_n = 1 + \sum_{k=1}^n \frac{1}{k^2+k}, n \in \mathbb{N}$$

Λύση

$$\frac{1}{k^2+k} = \frac{1}{k(k+1)} = \frac{A}{k} + \frac{B}{k+1} = \frac{1}{k} - \frac{1}{k+1}, \text{ οπότε } S_n = 1 + \sum_{k=1}^n \left(\frac{1}{k} - \frac{1}{k+1} \right) =$$
$$= 1 + \left(1 - \frac{1}{2} \right) + \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{3} \right) + \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{4} \right) + \dots + \frac{1}{n} - \frac{1}{n+1} = 2 - \frac{1}{n+1} \quad \left(\begin{array}{l} \text{τηλεσκοπικά} \\ \text{αθροίσματα} \end{array} \right)$$

$$S_n = 2 - \frac{1}{n+1}$$

(S_n) $n \in \mathbb{N}$ γινώσκως αόζουσα και συγκαίει στο 2. $\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = \lim_{n \rightarrow \infty} 2 - \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n+1} = 2 - 0 = 2$

πχ
 $S_{9999} = 2 - \frac{1}{10000} = 1.9999$

$B=10, t=10$ Αναδρομικός τύπος

$$S_0 = 1$$

$$S_k = S_{k-1} + \frac{1}{k(k+1)}, k=1, 2, \dots, n$$

Αθροίζουμε από τον μεγαλύτερο προς τον μικρότερο όρο. Όλοι οι όροι είναι θετικοί.

Αποτέλεσμα

$$\tilde{S}_{9999} = 1.99998999972$$

Δεν είναι ακριβή αρατά τα ψηφία.

∞

Άλλος τρόπος

$$\text{He} \left\{ \begin{array}{l} T_0 = \frac{1}{n(n+1)} \\ T_k = T_{k-1} + \frac{1}{(n-k)(n-k+1)}, k=1, \dots, n-1 \\ T_n = T_{n-1} + 1 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Αθροίζω από το τέλος} \\ \text{προς την αρχή. (από τον} \\ \text{πιο μικρό προς τον πιο} \\ \text{μεγάλο)} \end{array} \right.$$

προφανώς ισχύει $S_n = T_n$

Αν υλοποιήσουμε αυτόν τον αλγόριθμο στον υπολογιστή μας παίρνουμε $\tilde{T}_{9999} = 1.9999000000$

Σε αυτή την περίπτωση αφοίσαμε από τον πιο μικρό προς τον πιο μεγάλο.



Ερώτημα: Γιατί στη 2η περίπτωση προκύπτει καλύτερο αποτέλεσμα;

Παρατήρηση: Έστω $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ και $\epsilon_1, \epsilon_2 \in [-u, u]$. Τότε υπάρχει $\epsilon_3 \in [-u, u]$ τ.ω

$\oplus \lambda \epsilon_1 + \mu \epsilon_2 = (|\lambda| + |\mu|) \cdot \epsilon_3$

Απόδειξη

• Για $\lambda = \mu = 0$, η \oplus ισχύει για οποιοδήποτε $\epsilon_3 \in [-u, u]$

• Διαφορετικά, $\frac{\lambda \epsilon_1 + \mu \epsilon_2}{|\lambda| + |\mu|} = \epsilon_3$ οπότε $|\epsilon_3| \leq \frac{|\lambda| \cdot |\epsilon_1| + |\mu| \cdot |\epsilon_2|}{|\lambda| + |\mu|}$

• *note* παίρνουμε τον μέγιστο τ.ω τ.ω;

$\leq \frac{|\lambda| \cdot u + |\mu| \cdot u}{|\lambda| + |\mu|} = u$

Στόχος: με ποια σειρά πρέπει να τα προσθέτω?

Πρόβλημα:

αριθμοί μηχανής

Έστω $a_1, \dots, a_N \in \mathbb{M}$. θέλουμε να υπολογίσουμε το άθροισμα $S_N = \sum_{i=1}^N a_i$.

Λύση

θεωρούμε τον αλγόριθμο $S_1 = a_1, S_k = S_{k-1} + \dots + a_k, k = 2, \dots, N$

Λαμβάνουμε τις προσεγγίσεις: $\begin{cases} \tilde{S}_1 = a_1 \\ \tilde{S}_k = fl(\tilde{S}_{k-1} + a_k) \end{cases} \quad k = 2, \dots, N$ αλλά είναι ήδη αριθμοί μηχανής.

αυτό που βρίσκω a_1

Έπουμε, $\tilde{S}_2 = fl(\tilde{S}_1 + a_2)$

$= fl S_2 = S_2 (1 + \delta)$ σφάλμα
 $= S_2 + S_2 \cdot \delta = S_2 + |S_2| \epsilon_2$ με $|\delta| \leq u$ και $\epsilon_2 \leq u$
 θα ήθελα να βρω

Παρόμοια: $\tilde{S}_3 = (\tilde{S}_2 + a_3)(1 + \delta')$

$= (S_2 + |S_2| \epsilon_2 + a_3)(1 + \delta')$
 $= (S_3 + |S_2| \epsilon_2)(1 + \delta')$
 $= S_3 + \underbrace{|S_2| \epsilon_2 + S_3 \delta'}_{\text{παρατήρηση}} + \underbrace{|S_2| \epsilon_2 \delta'}_{o(u^2)}$
 $\approx S_3 + (|S_2| + |S_3|) \epsilon_3 + |S_2| \cdot \epsilon_2 \cdot \delta'$

παραλείπω όρους του $o(u^2)$

$\approx S_3 + (|S_2| + |S_3|) \epsilon_3$ με σφάλμα της τάξης u^2 και $|\delta'| \leq u, |\epsilon_3| \leq u$

$\tilde{S}_3 \approx S_3 + (|S_2| + |S_3|) \epsilon_3$. Συνεχίζουμε με τον ίδιο τρόπο καταλήγοντας στη σχέση

$\tilde{S}_N \approx S_N + (|S_2| + |S_3| + \dots + |S_N|) \epsilon_N$ (με σφάλμα της τάξης ϵ^2) και $|\epsilon_N| \leq \epsilon$

Άρα, $\tilde{S}_N - S_N \approx (|S_2| + \dots + |S_N|) \epsilon_N$ είναι το σχετικό σφάλμα.

$$\Rightarrow \frac{\tilde{S}_N - S_N}{S_N} \approx \frac{|S_2| + \dots + |S_N|}{S_N} \epsilon_N \Rightarrow \left| \frac{\tilde{S}_N - S_N}{S_N} \right| \approx \frac{|S_2| + \dots + |S_N|}{|S_N|} |\epsilon_N|$$

Θέτω $\rho_N = |S_2| + \dots + |S_N|$ και $\rho_N = \frac{\delta_N}{|S_N|}$ και γράφω την προηγούμενη σχέση στη μορφή $\left| \frac{\tilde{S}_N - S_N}{S_N} \right| \approx \rho_N \cdot \underbrace{|\epsilon_N|}_{\leq \epsilon}$

ρ_N : συντελεστής μετάδοσης του σχετικού σφάλματος για τον αλγόριθμο μας.

Όταν ο ρ_N είναι μεγάλος, τότε ο αλγόριθμος είναι ασταθής.

$\rho_N = \frac{|S_2| + |S_3| + \dots + |S_N|}{|S_N|} \gg 1$. Αν κάποιος από τα ευδιάμεσα αθροίσματα έχει

απόλυτη τιμή πολύ μεγαλύτερη από το τελικό άθροισμα, τότε ο αλγόριθμος είναι ασταθής.

Ειδική περίπτωση:

$x_i > 0, i=1, \dots, N$ $\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_N$ επειδή $N-1 \uparrow$ μεγάλο τότε το α_1 μικρό θα πρέπει.

$$\text{Τότε, } \delta_N = \underbrace{S_2 + S_3 + \dots + S_N}_{\downarrow \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3} = (N-1)\alpha_1 + (N-1)\alpha_2 + (N-2)\alpha_3 + (N-3)\alpha_4 + \dots + 1 \cdot \alpha_N$$

Το δ_N ελαχιστοποιείται αν λαμβεί

$$\alpha_1, \alpha_2 \leq \alpha_3 \leq \alpha_4 \leq \alpha_5 \dots \leq \alpha_N \quad \text{μικρότεροι στους μεγαλύτερους. (αυτό θέλω) !!!}$$

Το δ_N μεγιστοποιείται αν λαμβεί $\alpha_1, \alpha_2 \geq \alpha_3 \geq \alpha_4 \geq \dots \geq \alpha_N$

■ τέλος ερωτήματος.

Παράδειγμα

προσέγγιση e^{-x} για $x \gg 1$. Αναπτύσσω κατά Taylor

$$S_N(x) = 1 - x + \frac{x^2}{2!} - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^4}{4!} - \dots + (-1)^{N-1} \frac{x^{N-1}}{(N-1)!}$$

Λαμβεί ότι το $S_N(x) \rightarrow e^{-x}$ για $N \rightarrow \infty$

Άρα, για αρκετά μεγάλο N έχουμε $S_N(x) \approx e^{-x}$

Για $x=100$ έχουμε $e^{-100} \approx 0$, ενώ $S_1=1, S_2=-99, S_3=4901, S_4 \approx -161766$ κ...

Παταχώδης ανισωσία!

τι θα μπορούσα να κάνω? $e^{-x} = \frac{1}{e^x} \approx \frac{1}{1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots}$ με ακρίβεια. ο παρονομαστής μπορεί να υπολογιστεί

∞

Ευστάθια αλγορίθμων.

Ένας αλγόριθμος λέγεται ασταθής αν είναι ευαίσθητος σε σφάλματα στρογγύλευσης, δηλαδή αν μικρά σφάλματα που γίνονται κατά την παράσχεση των αριθμών και τις πράξεις, είναι δυνατόν να επιφέρουν μεγάλες μεταβολές στο τελικό αποτέλεσμα.

Ένας αλγόριθμος λέγεται ευσταθής, αν τα τελικά αποτελέσματα επηρεάζονται λίγο (δεν επηρεάζονται πολύ) από σφάλματα στρογγύλευσης.

Παράδειγμα

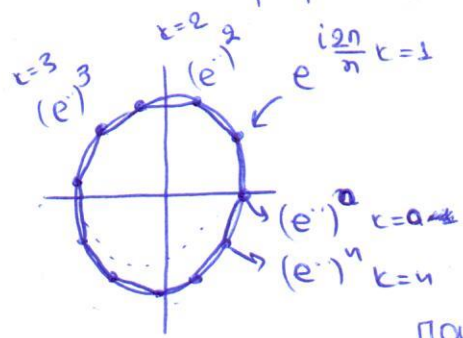
υπολογισμούς του e^{-x} για $x \gg 1$

$$e^{-x} = 1 - x + \frac{x^2}{2!} - \dots \quad \text{Ασταθής τρόπος}$$

$$e^{-x} = \frac{1}{e^x} = \frac{1}{1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots} \quad \text{Ευσταθής τρόπος}$$

∞ .

Τι είναι οι αριθμοί $e^{i \frac{2k\pi}{n}}$, $k=1, \dots, n-1$ = $e^{i \frac{2k\pi}{n}}$



προκύπτει η πολύγωνο με 2^n πλευρές εγγεγραμμένο στον μοναδιαίο κύκλο.

Τα $e^{i \frac{2k\pi}{n}}$ είναι οι n κορυφές του κανονικού n -γώνου $k=0, \dots, n-1$ που είναι εγγεγραμμένο στο μοναδιαίο κύκλο. και είναι διαφορετικές μεταξύ τους.

Συμπέρασμα τα σημεία $z_k = e^{i \frac{2k\pi}{n}}$ $k=0, \dots, n-1$ είναι οι μοναδικές ρίζες της εξίσωσης $z^n = 1$.

∞

ΤΕΛΟΣ ΘΕΩΡΙΑΣ 1ου ΚΕΦΑΛΑΙΟΥ